

3D Koordinatna merna mašina VC-IP 250 3D CNC

– *prezentacija mašine i demonstracionih merenja –*

Prof. Dr Vesna Mandić

Vladan Luković

3D Koordinatna merna mašina VC-IP 250 3D CNC



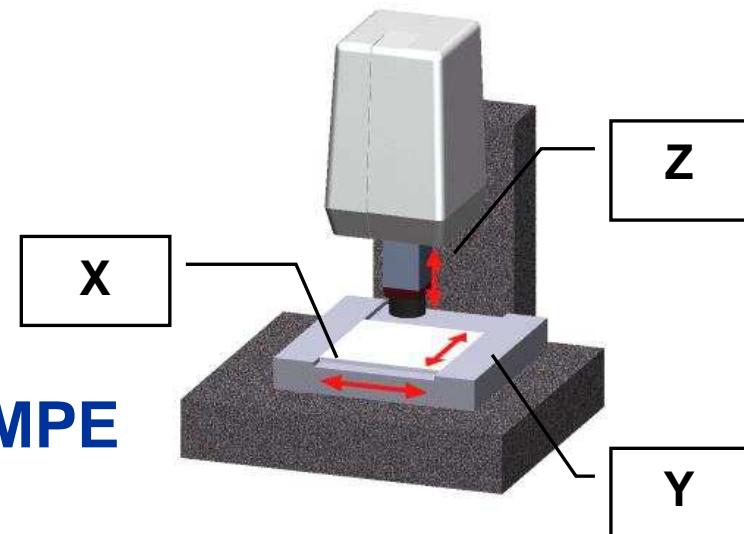
3D Koordinatna merna mašina VC-IP 250 3D CNC



X – 250 mm

Y – 125 mm

Z – 250 mm



Maksimalna dozvoljena greška MPE
 (po standardu ISO 10360):

$$E_1: (1.4+L/300) \mu\text{m}$$

$$E_2: (1.8+L/250) \mu\text{m}$$

$$E_3: (2.5+L/250) \mu\text{m}$$

3D Koordinatna merna mašina VC-IP 250 3D CNC



- ✓ Koordinatna merna mašina za 2D i 3D merenja i kontrolu.
- ✓ Omogućava veoma precizno merenje zahvaljujući stress-free sistemu za vođenje radnog stola.
- ✓ Postojanje tri senzora omogućava različite strategije i nalaženje rešenja za veliki broj merenja bez pomeranja radnog komada.
- ✓ Veliko uvećanje Werth zoom optike – 320x (1mm na komadu odgovara veličini monitora, 1mm na monitoru odgovara 3µm na radnom komadu)
- ✓ Vrši automatsko optičko prepoznavanje i merenje osnovnih geometrijskih elemenata.
- ✓ Oblasti primene: proizvodnja alata i mašina, automobilička industrija, elektronska industrija, proizvodnja plastike, gume, stakla

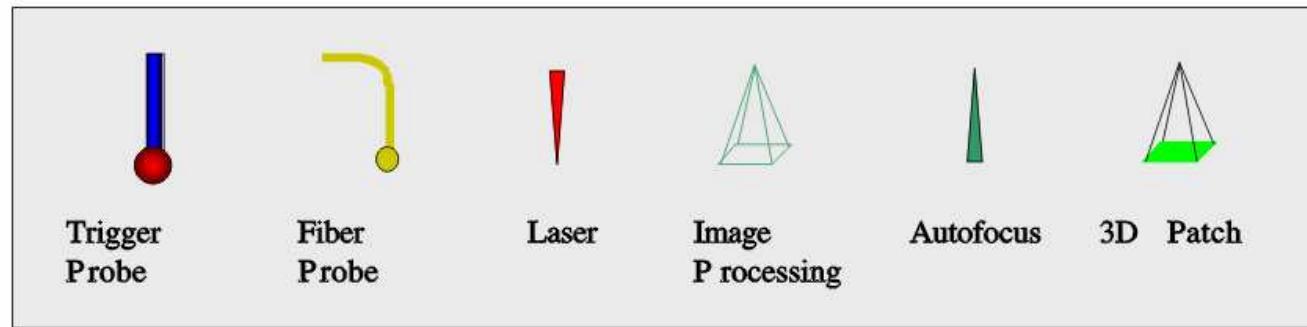
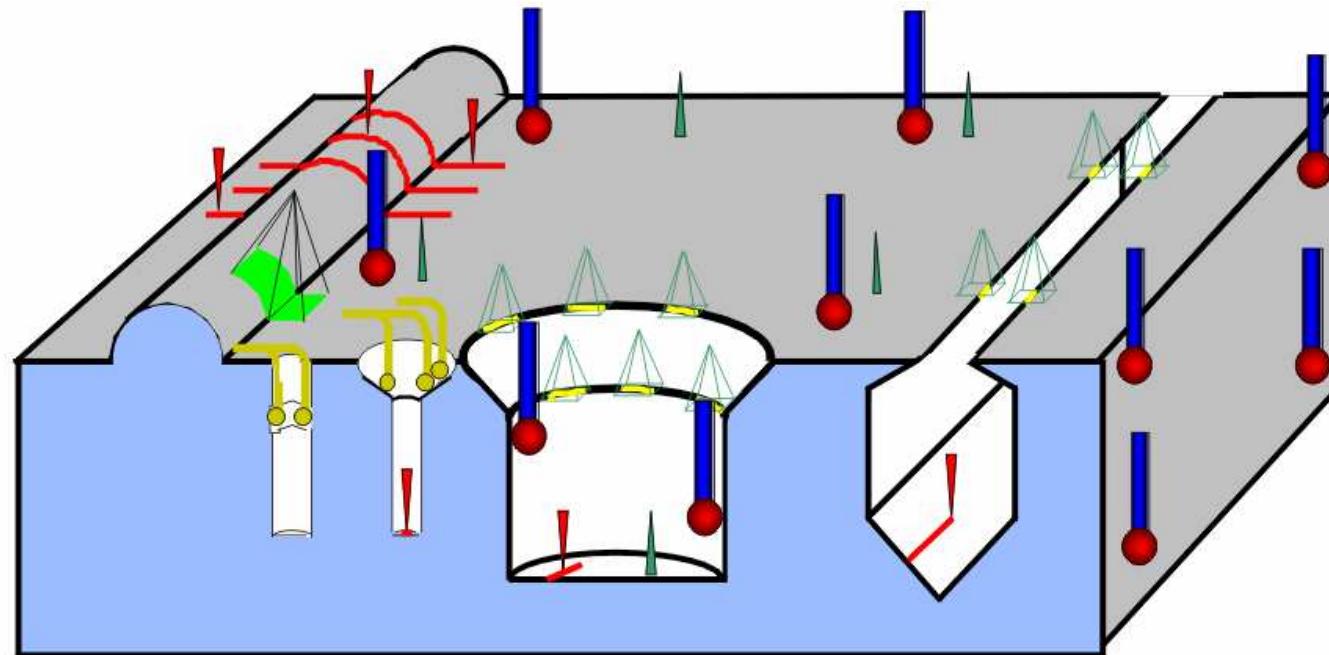


Vrste senzora:

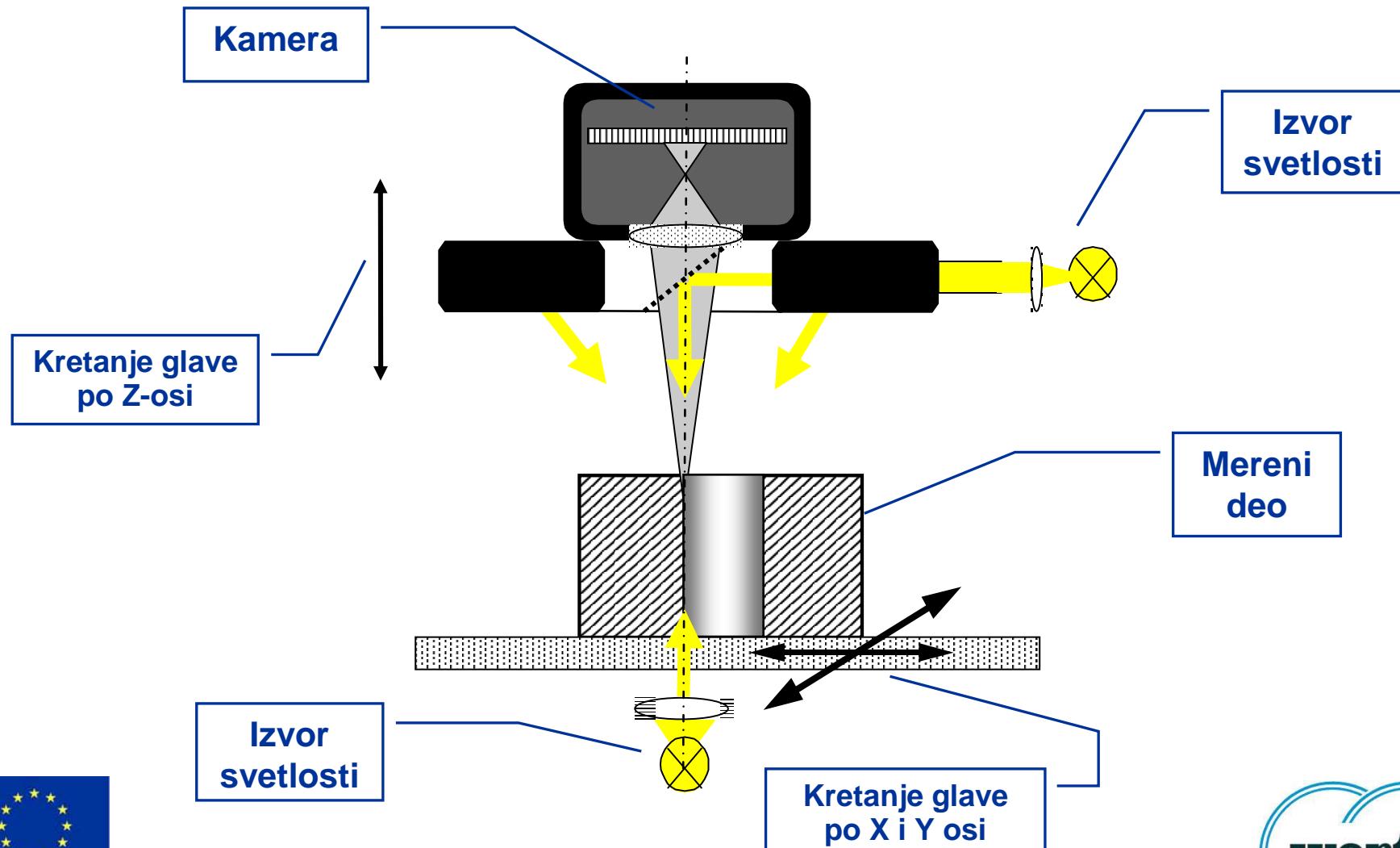
- **Optika**
(obrada slike,
skeniranje konture,
auto-fokus,
3D Patch)
- **Laser**
- **Fiber**
(kontatni senzor)



Vrste senzora i strategije merenja:



Princip rada mašine

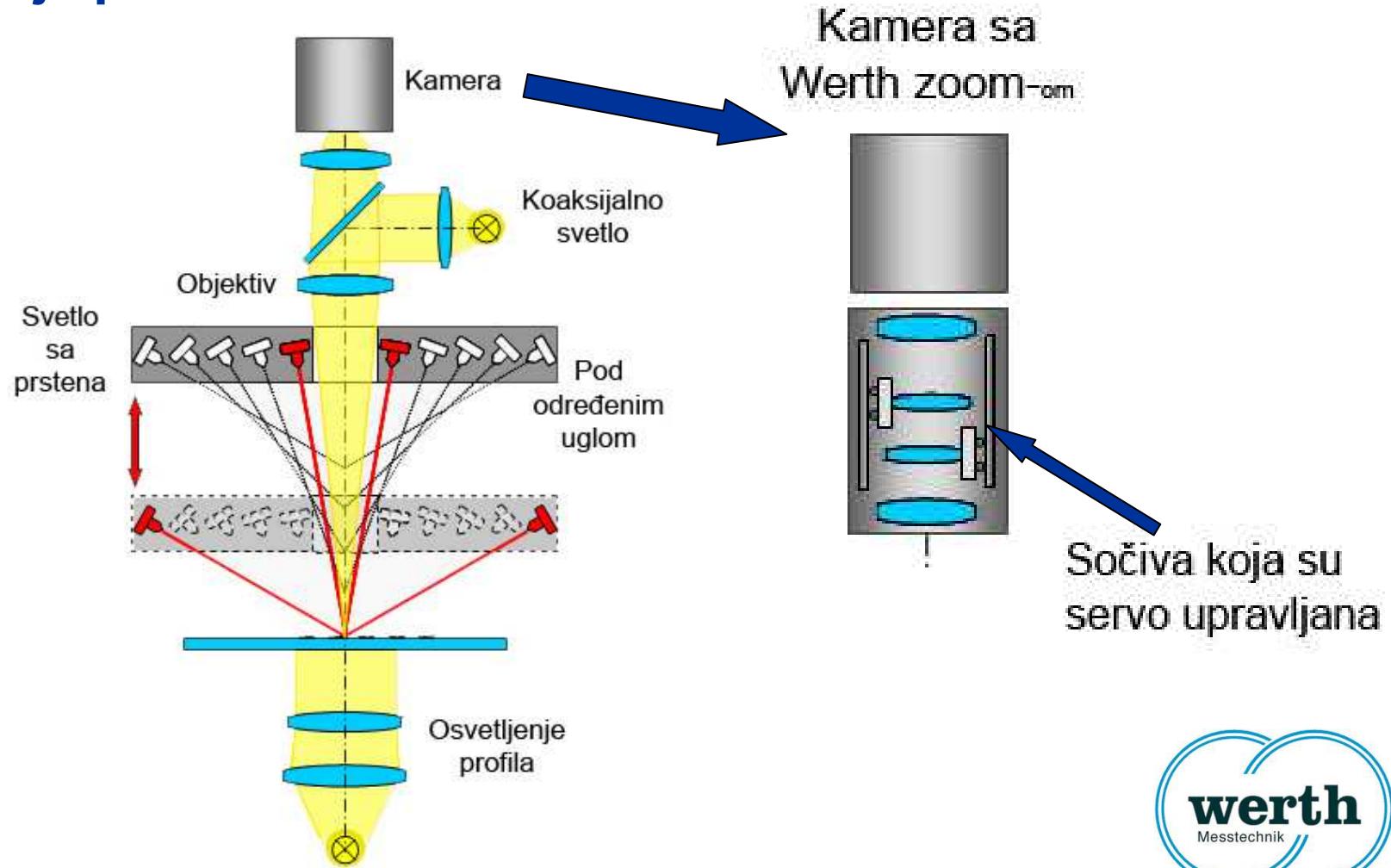




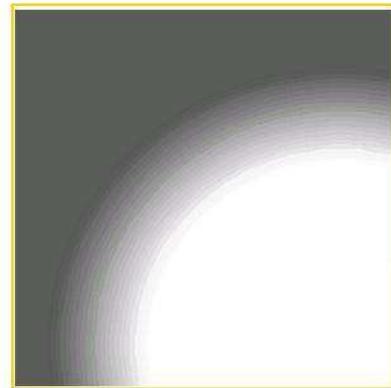
- ✓ Prednosti u odnosu na konvencionalne kontaktne merne glave:
 - direktno detektovanje ivica
 - velika ušteda vremena kod dobijanja mera
(kontaktne merne glave imaju svoj merni ciklus)
 - veća tačnost zbog količine informacija koje se trenutno dobijaju
- ✓ Napredna rešenja, kao što je obrada slike sa filtriranjem, zajedno sa promenljivim radnim odstojanjem i usmerenim osvetljenjem su idealna da bi se izašlo u susret izazovima kojima ne mogu da odgovore klasične optičke metode
- ✓ Sa dovoljno optičkih alata, softverom za obradu slike mogu da se ostvare stabilne merne rutine sa pouzdanim rezultatima

WERTH optika

WERTH je vodeća firma u svetu u ovoj oblasti i njena optika je patentirana



WERTH optika



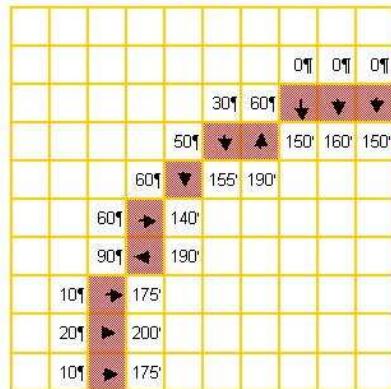
Originalna slika

01	01	01	01	01	01	01	01	01	01	01	01
01	01	01	01	01	01	01	01	01	01	01	01
01	01	01	01	01	301	601	801	100	901		
01	01	01	101	501	115	120	150	160	150		
01	01	01	601	115	155	190	250	250	250		
01	01	801	100	140	200	250	250	250	250		
01	51	901	130	190	250	260	250	250	250		
01	101	120	175	240	250	250	250	250	250		
01	201	110	200	250	250	250	250	250	250		
01	101	120	175	250	250	250	250	250	250		

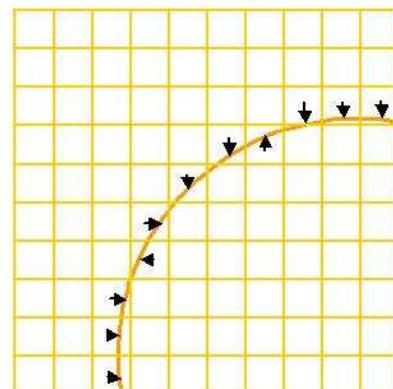
Digitalna slika

01	01	01	01	01	01	01	01	01	01	01	01
01	01	01	01	01	01	01	01	01	01	01	01
01	01	01	01	01	301	601	801	100	901		
01	01	01	101	501	115	120	150	160	150		
01	01	01	601	115	155	190	250	250	250		
01	01	801	100	140	200	250	250	250	250		
01	51	901	130	190	250	260	250	250	250		
01	101	120	175	240	250	250	250	250	250		
01	201	110	200	250	250	250	250	250	250		
01	101	120	175	250	250	250	250	250	250		

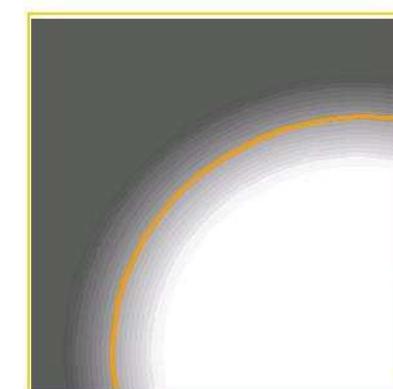
Kontura piksela



Podkontura piksela

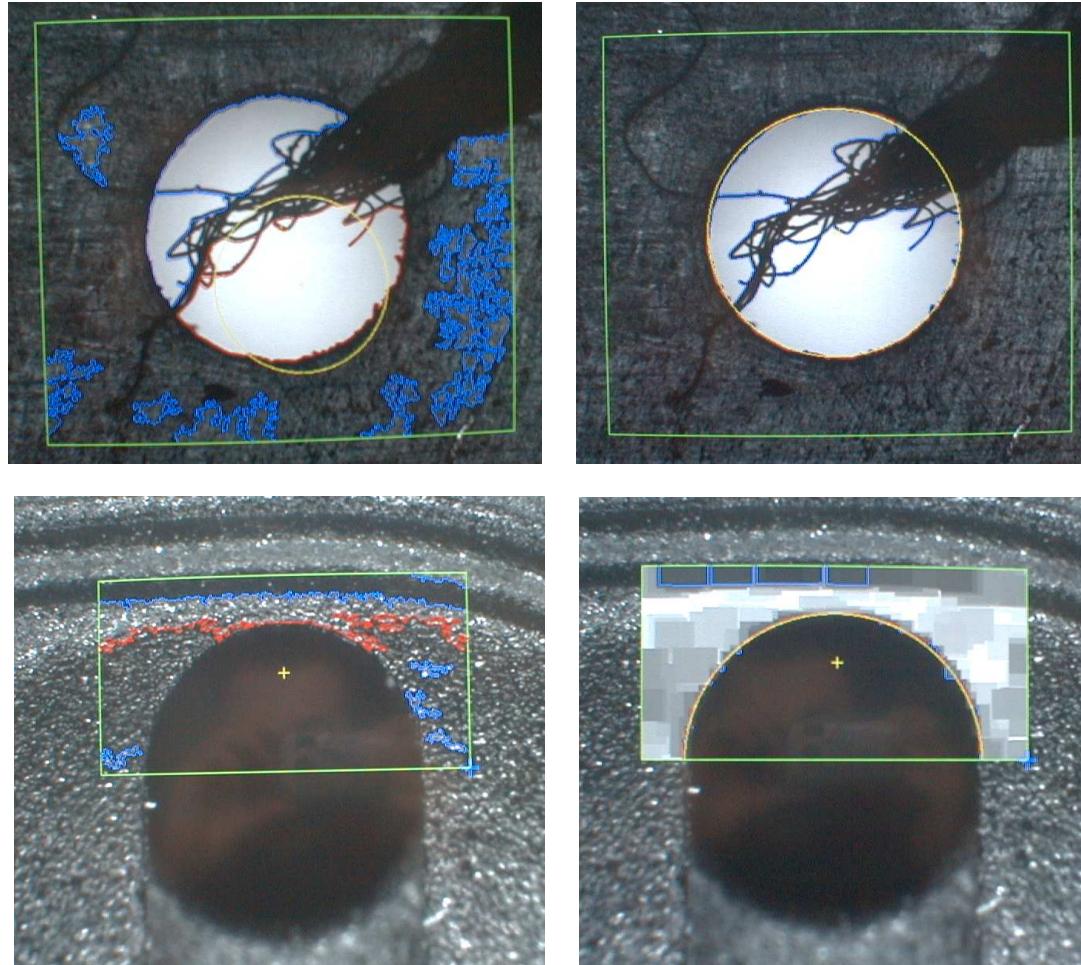


Formiranje elementa



Smeštanje elmenta
u originalnu sliku

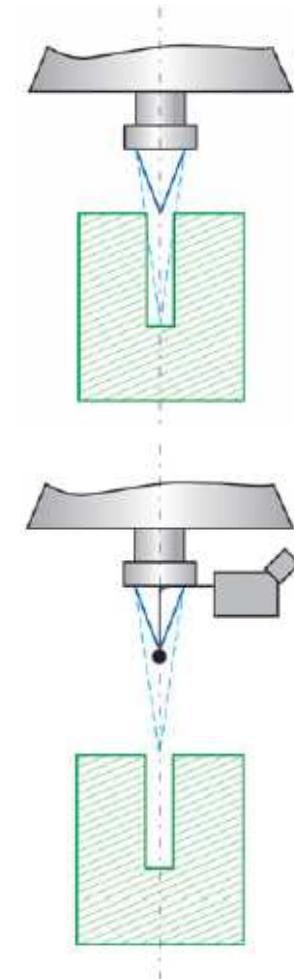
WERTH optika



WERTH-ovo procesiranje slike – korišćenje filtera

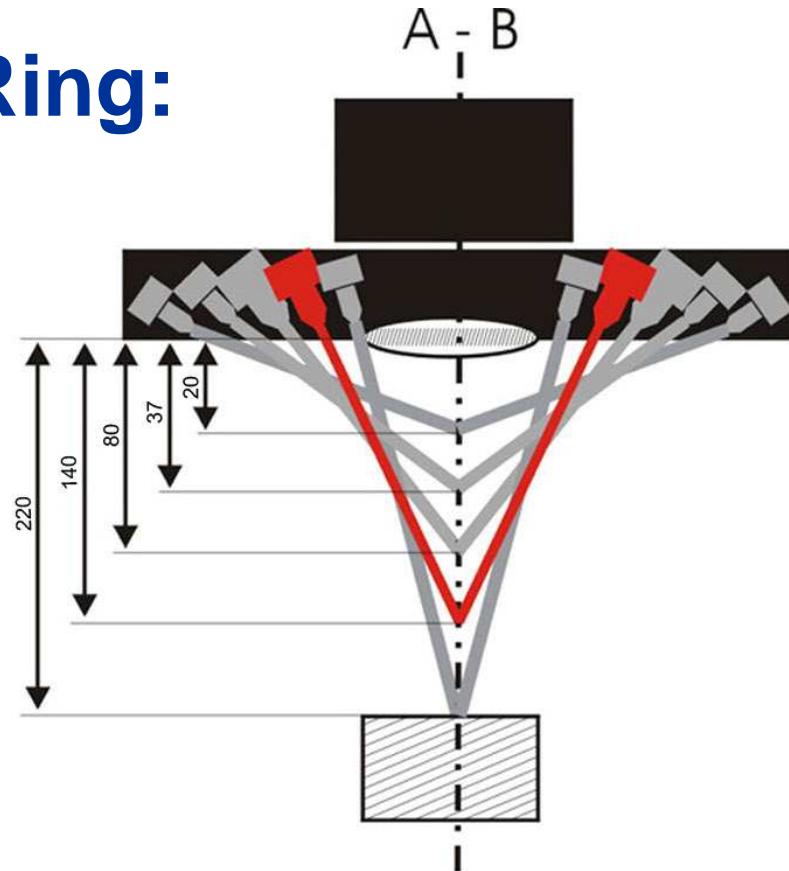
WERTH optika

Werth zoom

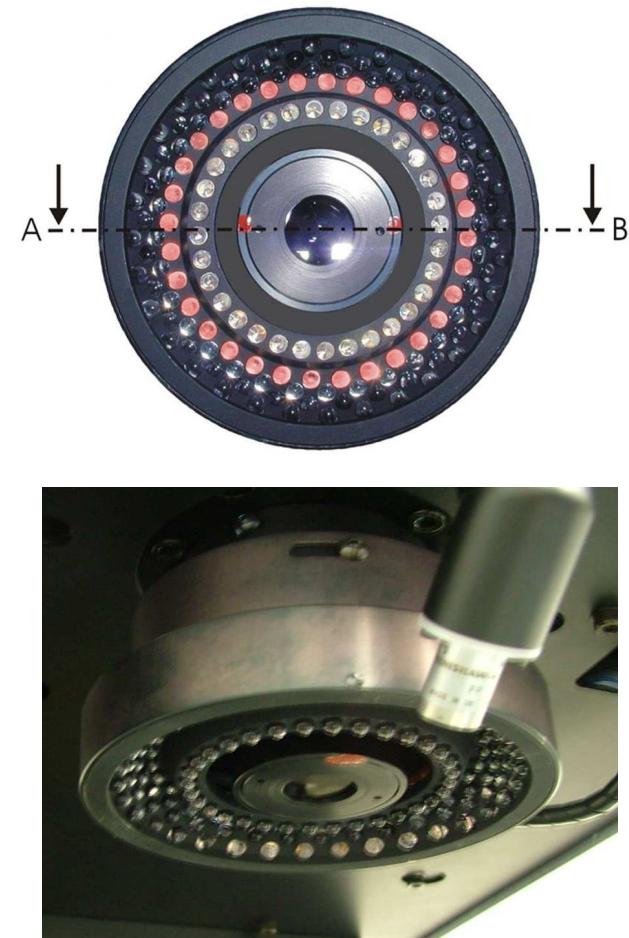




MultiRing:

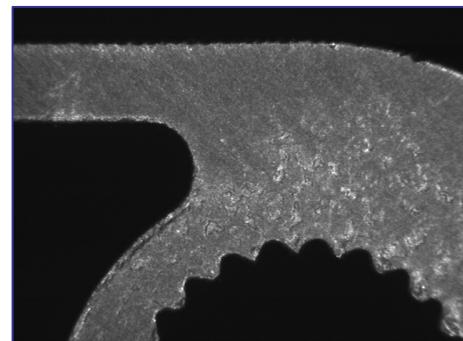
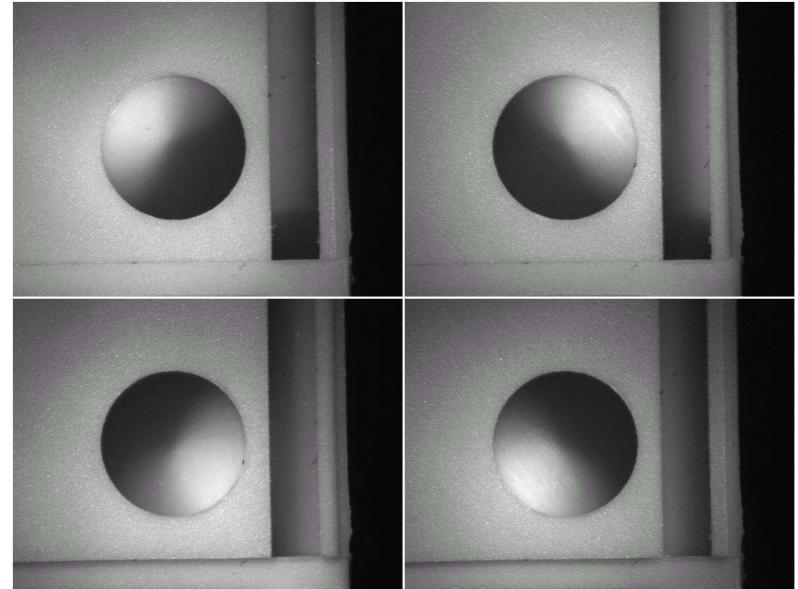


- Programabilni ugao osvetljenja

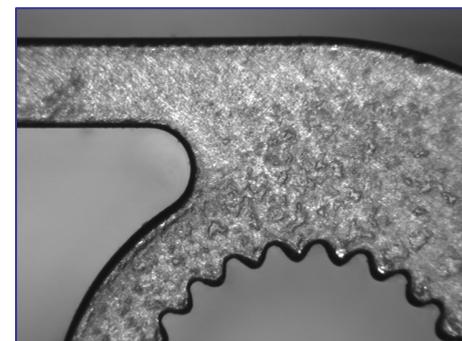


Načini osvetljenja radnog dela:

4 – kvadrantno
osvetljenje



ringlight



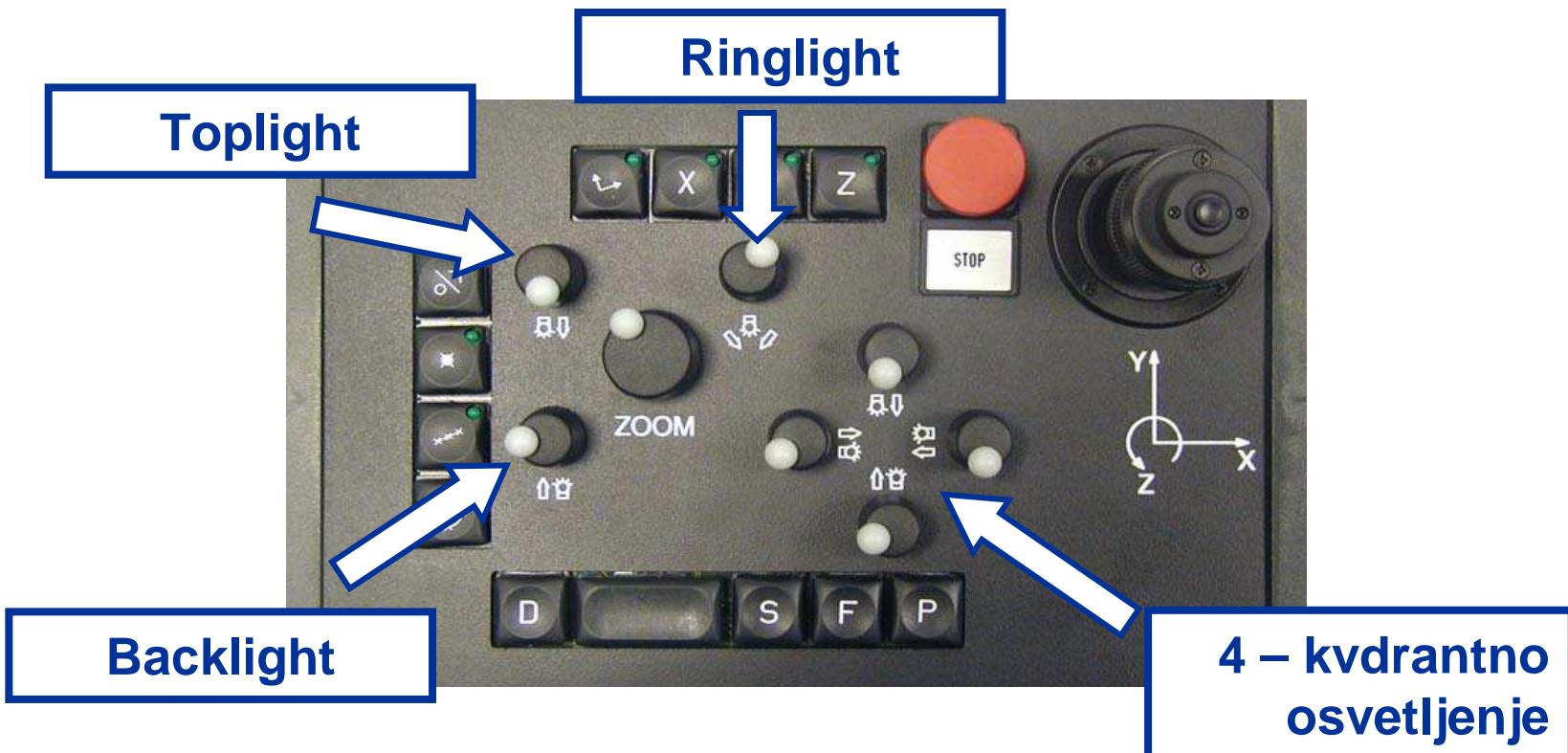
toplight



backlight

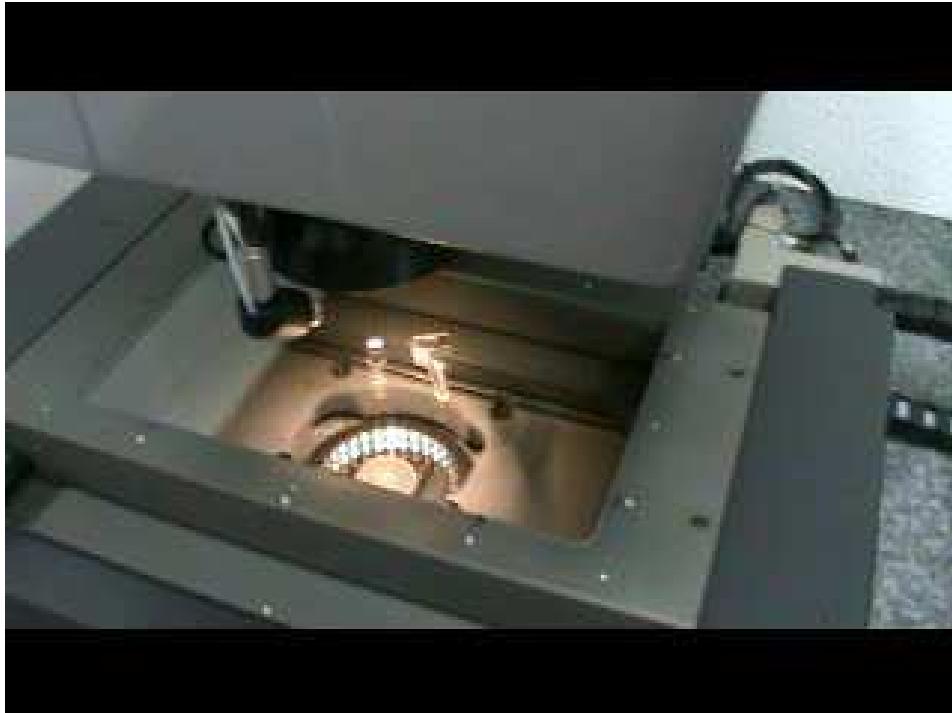


Upravljačka konzola:





Werth zoom uvećanja:



bez sočiva



sa sočivom

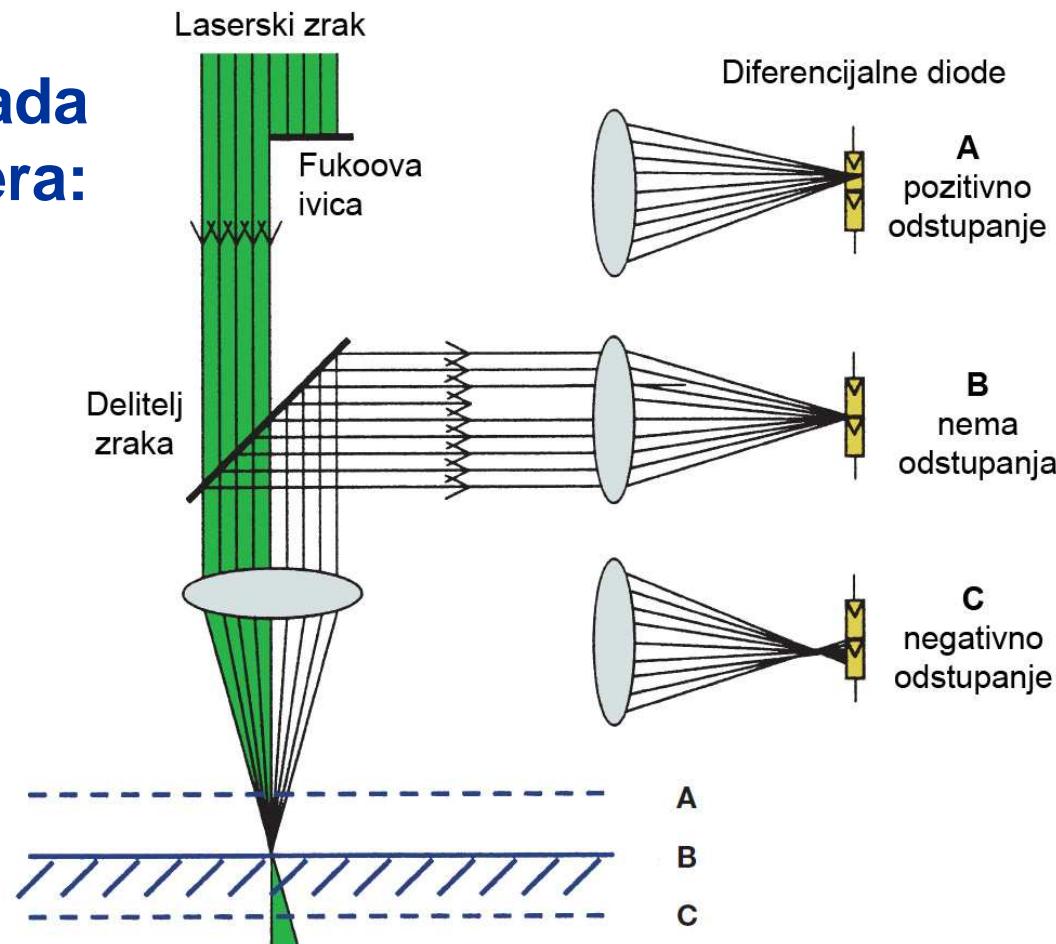


- ✓ Senzor Laser je posebno pogodan za brzo merenje ravni, kao i za linijsko skeniranje površina različitog oblika.
- ✓ Zbog vertikalnog smera laserskog zraka moguće je merenje i najmanjih oblika i otvora.
- ✓ Jedino ograničenje je da nagib tih površina ne sme da bude veći od 80°.
- ✓ Maksimalna dozvoljena greška MPE koja može da se javi kod merenja laserom (po standardu ISO 10360):
 - od tačke do tačke: $2.5 \mu\text{m}$
 - prilikom skeniranja: $3.5\mu\text{m}$

Werth laser senzor (WLP)

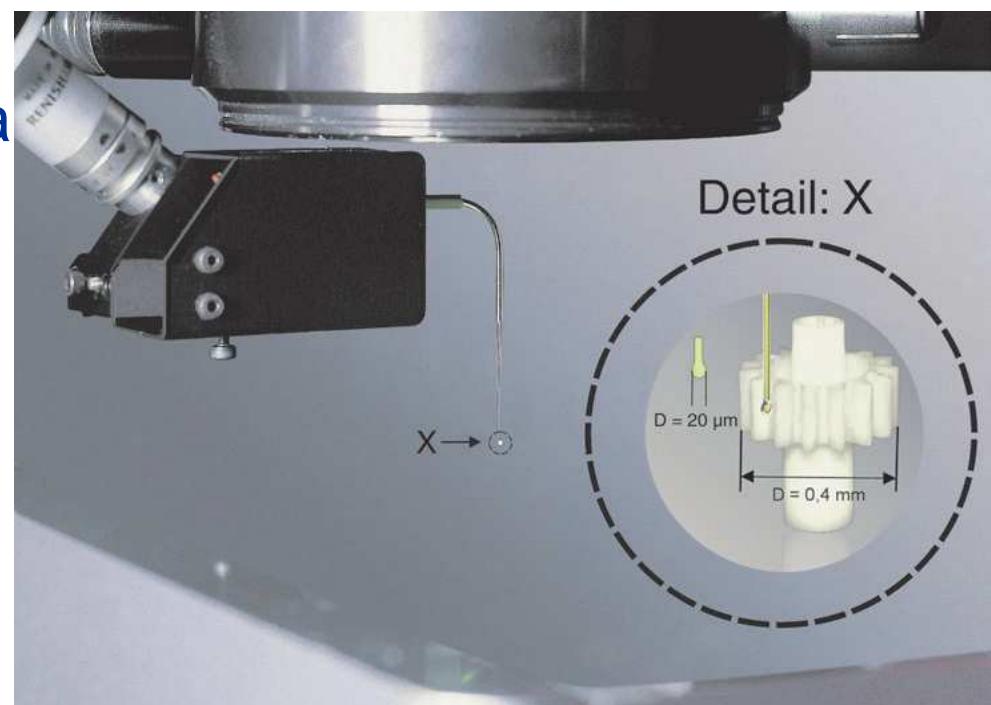
Fukoov laser se koristi za merenje i skeniranje površina sa veoma visokom tačnošću.

Princip rada Fukoovog lasera:



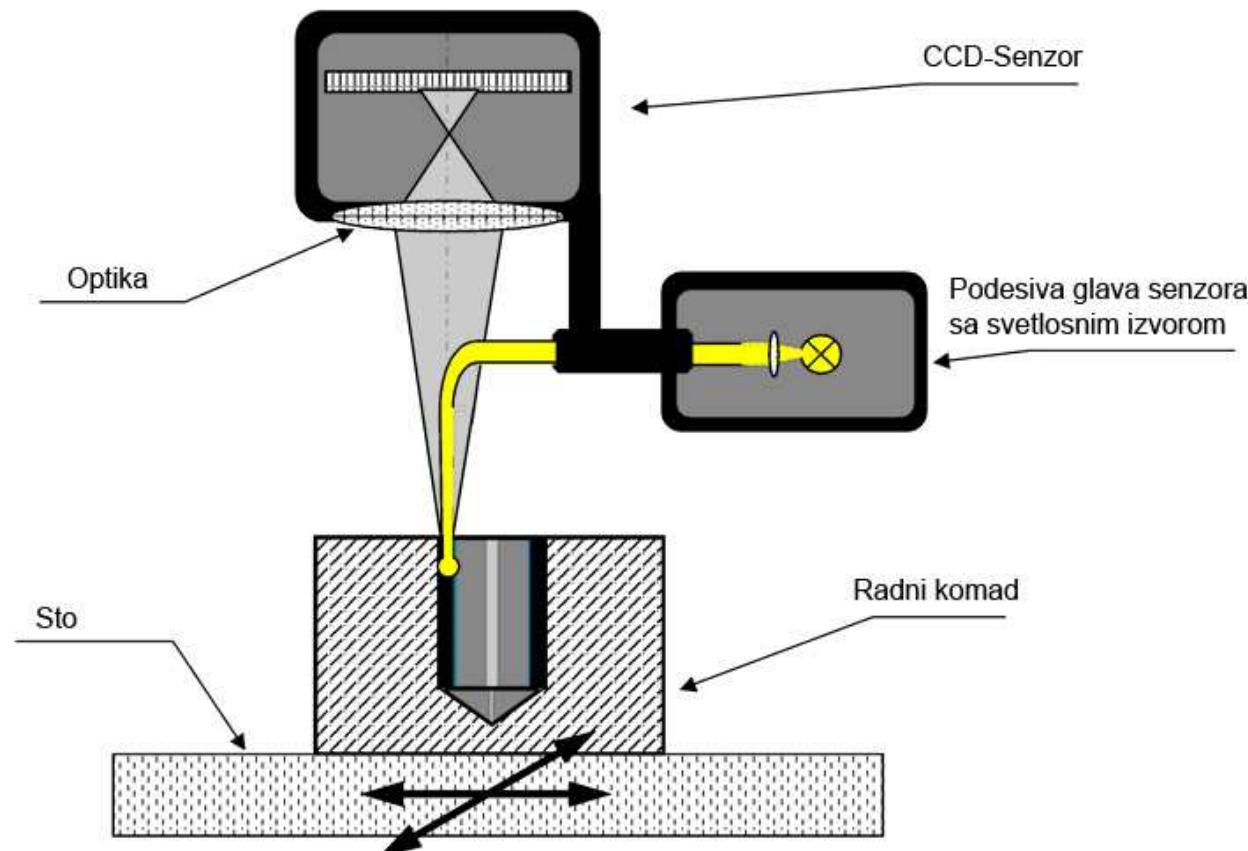


- ✓ Najmanji senzor u svetu (minimalni prečnik fibera – $10 \mu\text{m}$).
- ✓ Senzor sa najvećom tačnošću merenja. Omogućava merenje najsitnijih detalja.
- ✓ Koristi se na Werth CMM sa sistemom za obradu slike.
- ✓ Maksimalna dozvoljena greška koja može da se javi kod merenja fiberom je $0.5 \mu\text{m}$.



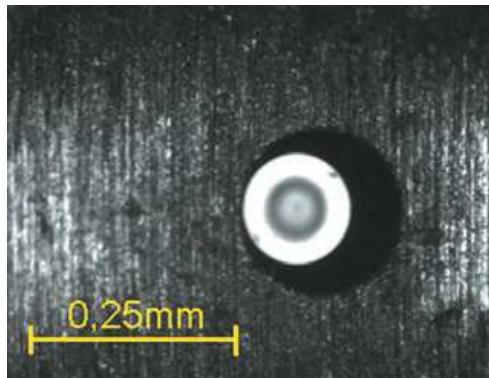
Werth fiber senzor (WFP)

Princip rada *fiber* merne glave (WFP):



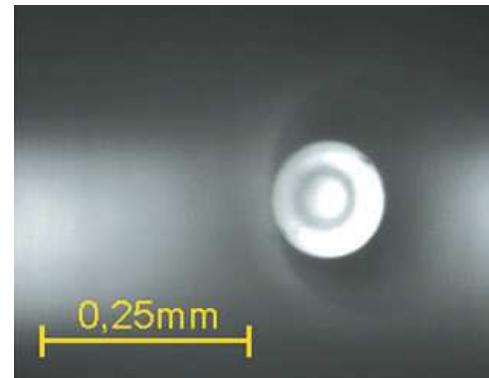


Primeri primena fibera:



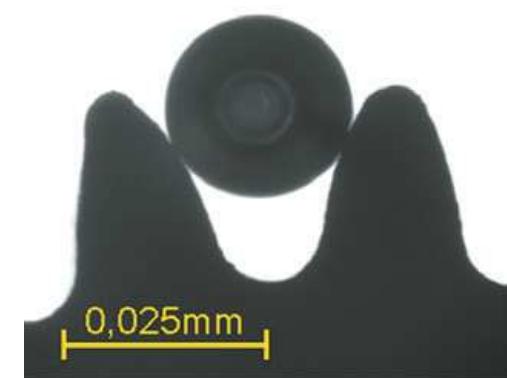
Fiber senzor u modu
sopstvenog osvetljenja
(sa titanijumom)

- Merenje otvora mlaznice
na dubini 0 mm



Fiber senzor u modu
sopstvenog osvetljenja
(sa titanijumom)

- Merenje otvora mlaznice
na dubini 0.6 mm



Fiber senzor bez
sopstvenog osvetljenja (sa
backlight)

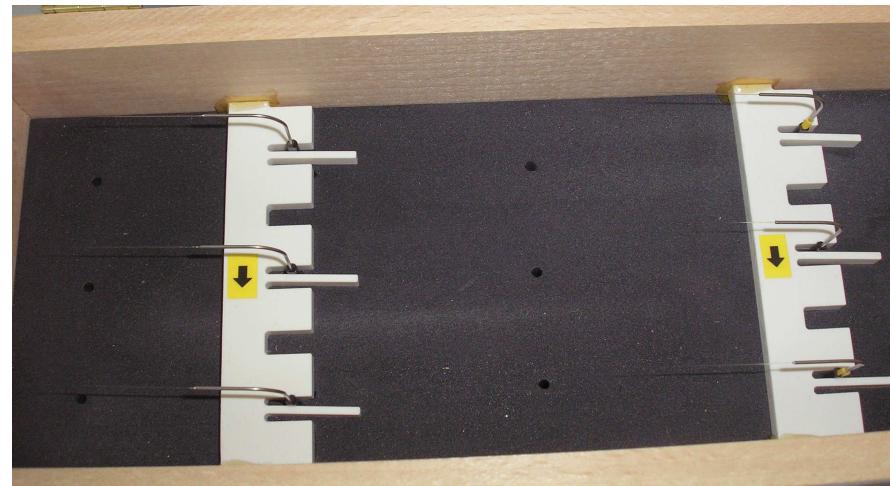
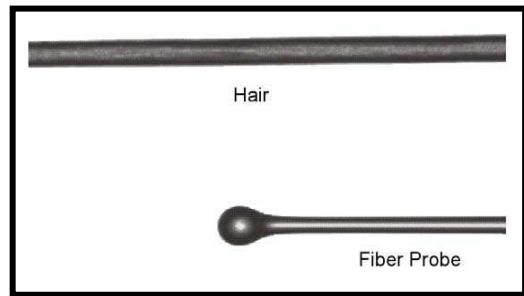
- Merenje zupčanika



Primeri primena fibera:



Raspoloživi fiberi (WFP)

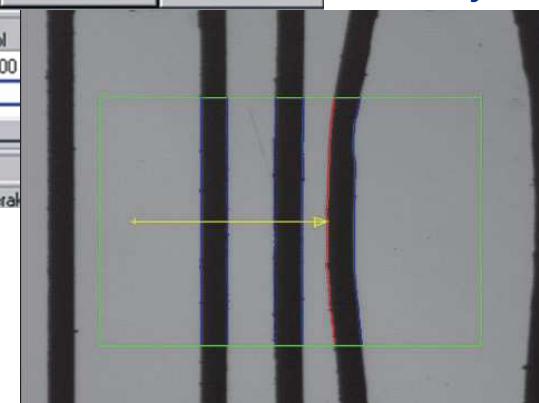
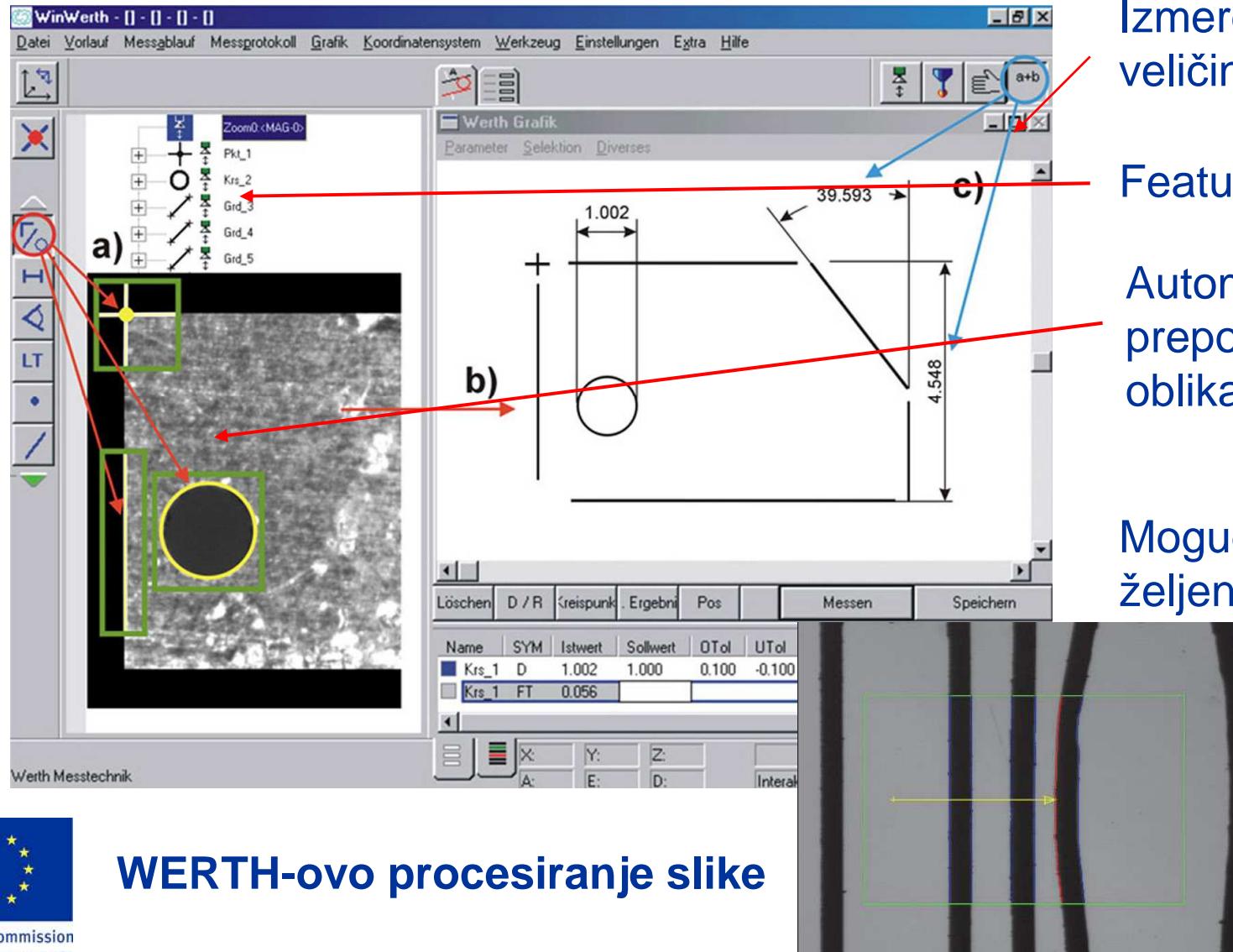


WFP-Ball1 prečnik (XY ravan)	72.99 µm	
WFP-Ball1 prečnik (XY ravan)	90.96 µm	titanium
WFP-Ball1 prečnik (XY ravan)	92.09 µm	
WFP-Ball1 prečnik (XY ravan)	117.39 µm	titanium
WFP-Ball1 prečnik (XY ravan)	146.48 µm	
WFP-Ball1 prečnik (XY ravan)	169.75 µm	titanium

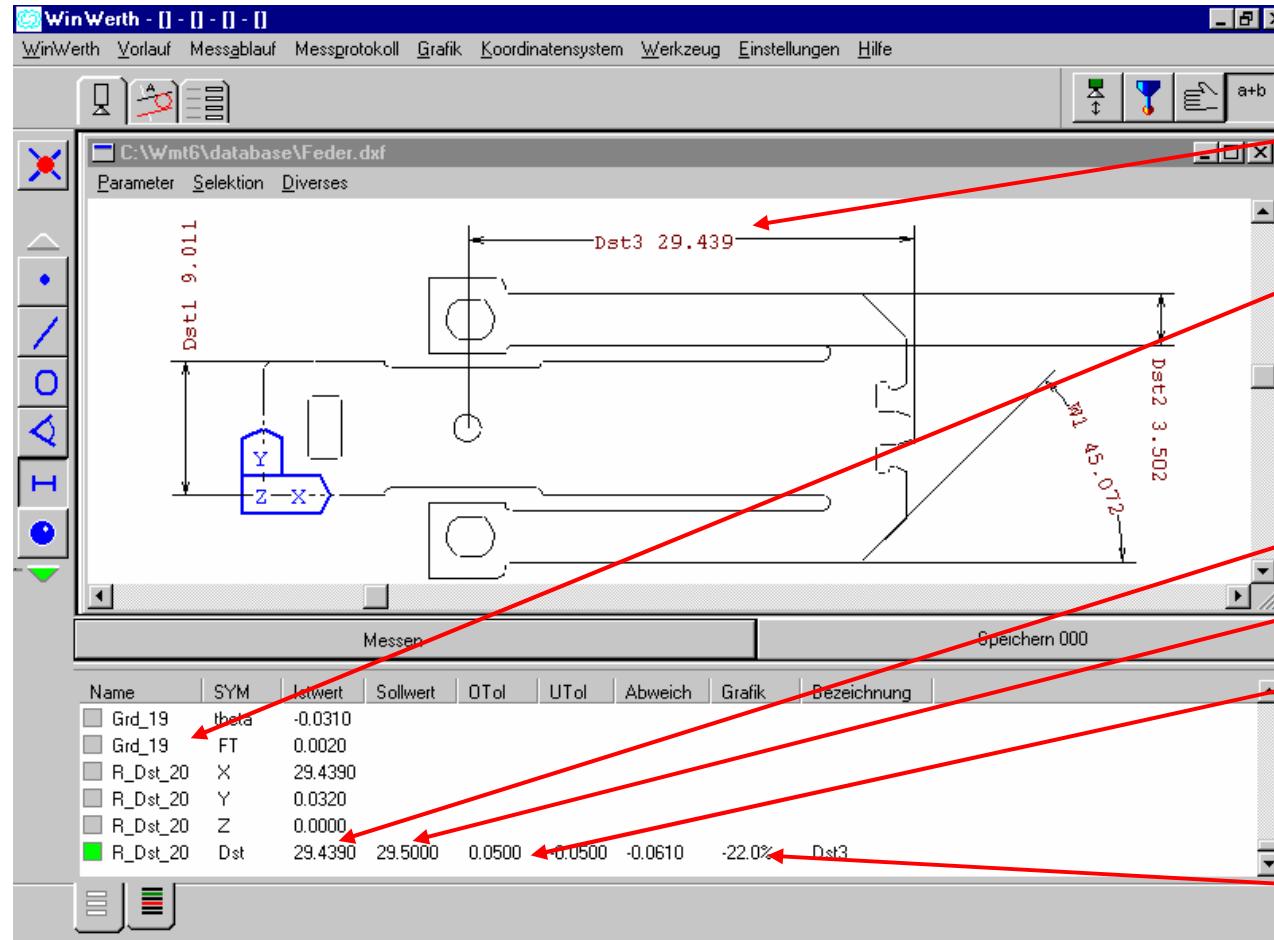


- ✓ WinWerth je interaktivni grafički *user friendly* 3D softver za merenje, baziran na Windows operativnom sistemu.
- ✓ Vrši 3D merenje standardnih geometrijskih oblika i slobodnih oblika
- ✓ Najpogodniji za korišćenje sa Werth multisenzorskom tehnologijom
- ✓ Koristi se na svim Werth koordinatnim mernim mašinama i Werth profil projektorima
- ✓ Može da se koristi za ručno merenje kao i u CNC modu (teach-in)
- ✓ Fleksibilno dizajniran izveštaj sa merenja, kompatibilan sa Microsoft-Office_{-om}

WinWerth® software



WinWerth® software



Automatsko dobijanje dimenzija

Neposredni rezultati merenja

Indikacija:

- stvarne vrednosti
- nominalne vrednosti
- oblasti tolerancije

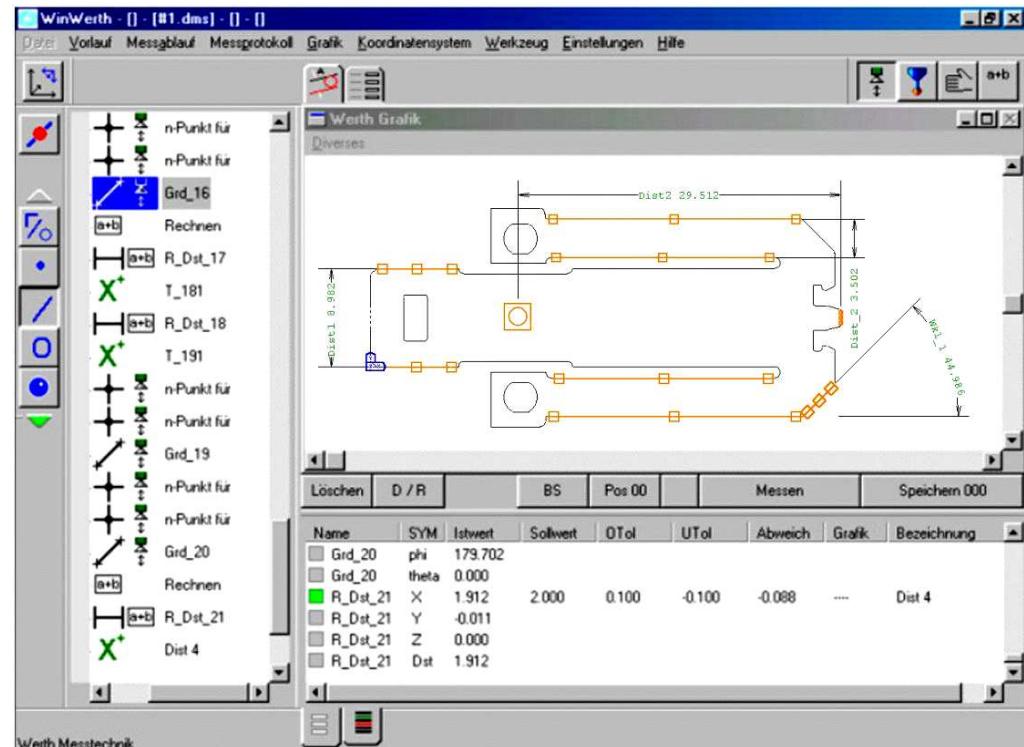
Procenat premašaja oblasti tolerancije

WinWerth® software

WinWerth® 2D-CAD-Offline/ 2D-CAD-Online

Softverski moduli za programiranje i upravljanje koordinatnom mernom mašinom sa 2D CAD podacima

- **2D-CAD-Offline®:** Generisanje programa na radnoj stanicu bez radnog komada za merenje (korišćenjem njegovog CAD modela)
- **2D-CAD-Online®:** Upravljanje koordinatnom mernom mašinom selekcijom elemenata koji treba da se izmere na CAD modelu

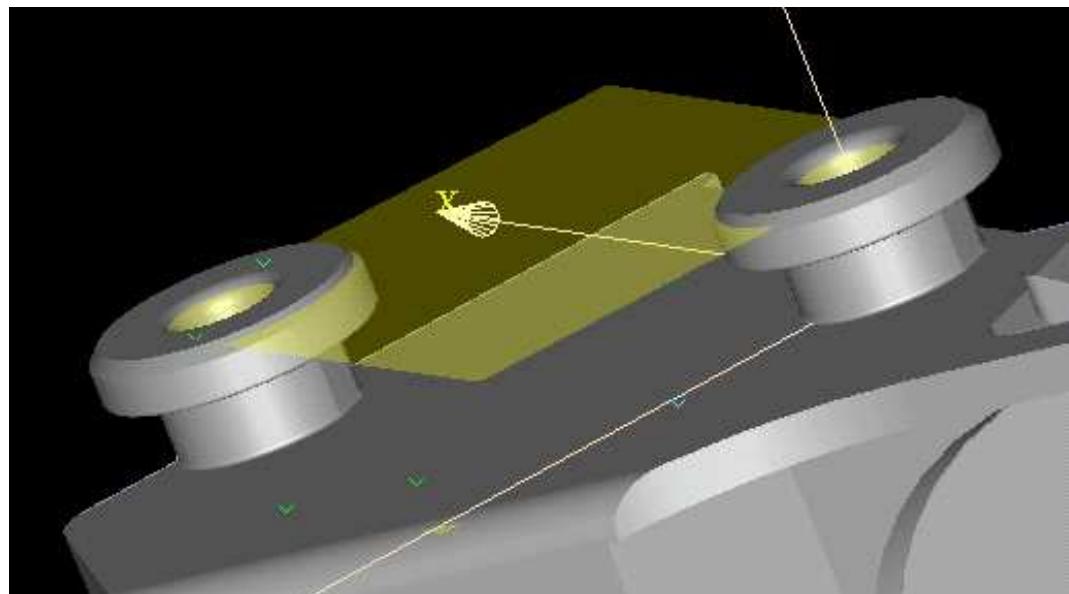




WinWerth® 3D-CAD-Offline/ 3D-CAD-Online

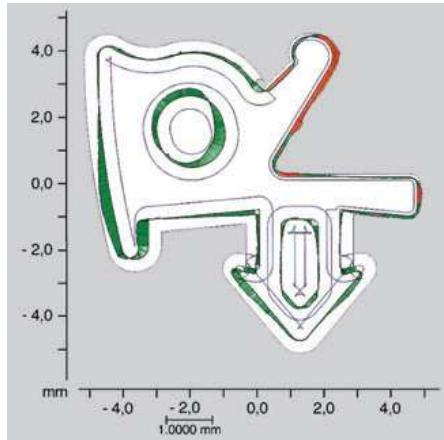
Softverski moduli za programiranje i upravljanje koordinatnom mernom mašinom sa 3D CAD podacima

- 3D-CAD-Offline®: Generisanje programa na radnoj staniči bez radnog komada za merenje (korišćenjem njegovog CAD modela)
- 3D-CAD-Online®: Upravljanje koordinatnom mernom mašinom selekcijom elemenata koji treba da se izmere na CAD modelu



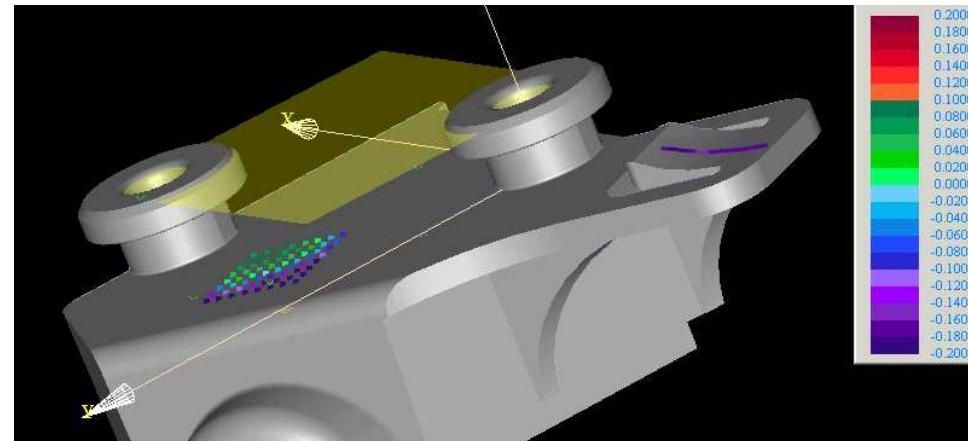
WinWerth® software

WinWerth® 2D-BestFit

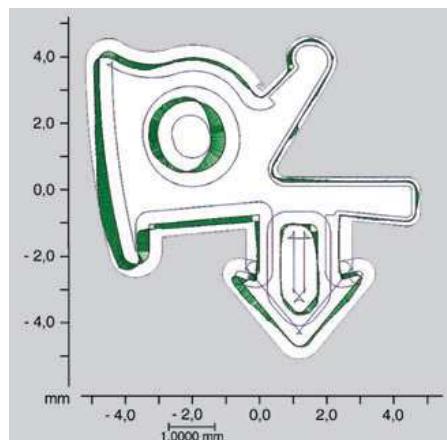


Sofver za
automatsko
poređenje 2D-CAD
podataka sa
izmerenim
konturama

WinWerth® 3D-BestFit



WinWerth® 2D-ToleranceFit



Sofver za automatsko poređenje
3D-CAD podataka sa izmerenim konturama

Opcija za 2D-BestFit za uklapanje odstupanja dela
u opseg tolerancije (patent)

Simulacija mehaničkih merila - kontrolera



Demonstracioni program:

- ✓ skenira konturu
- ✓ meri krugove i rastojanje između njih
- ✓ optički meri površinu – 3D PATCH
- ✓ meri tačke laserom
- ✓ meri ravan laserom
- ✓ skenira laserom u ravni skeniranja
- ✓ skenira površinu laserom - 3D Online





Demonstracioni program:





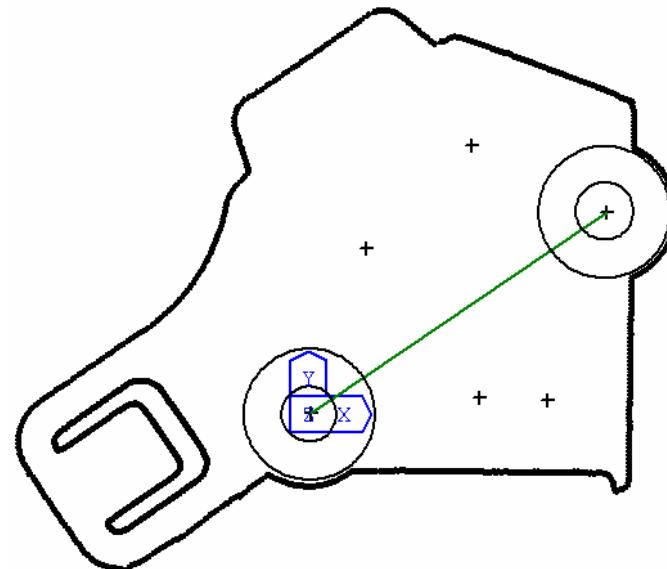
Izveštaji sa merenja:

BITMAP:C:\WMT7\BITMAP\LOGO.BMP

I Z V E S T A J O M E R E N J U		Univerzitet u Kragujevcu Jovana Cvijica bb 34000 Kragujevac Tel.: +381 34 501 201 Fax.: +381 34 501 901	
Korisnik :	_____	Datum :	09.03.2010 _____
Deo :	_____	Vreme :	10:11:29 _____
Broj dela :	_____		
Ime programa :	_____		
Operater :	_____		
Komentar :	_____		

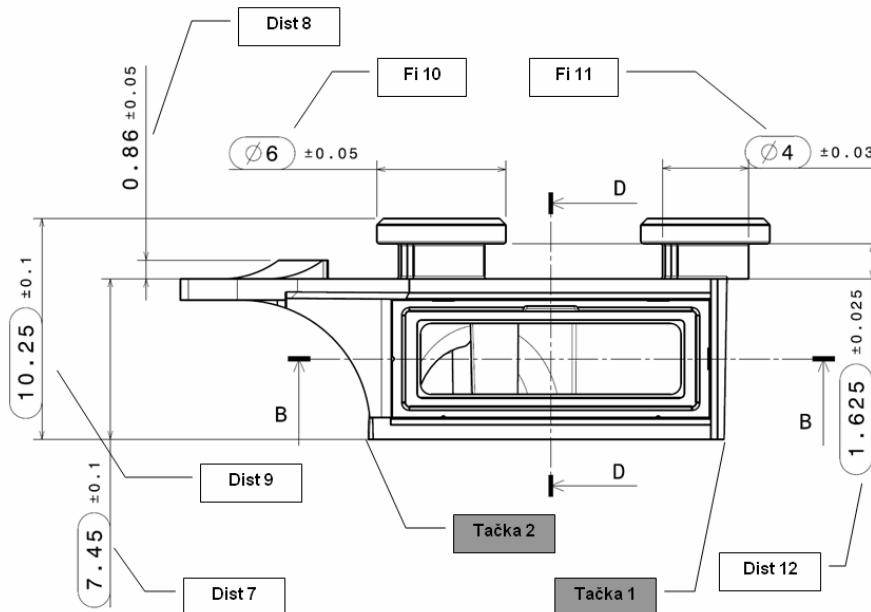
/ Date: 9.03.2010 10:11 / Page: 1

SYM	ACT	SET	UTOL	LTOL	DEV	<>TOL	+/-	DESIG
Dst	14.9654	15.0000	0.1000	-0.1000	-0.0346		--	Dist_1
Dst	2.5493	2.5000	0.1000	-0.1000	0.0493		++	Dist_ravni
Dst	-0.1487	0.0000	0.0000	0.0000	0.1487	0.1487	0.1487	3D_online



Skenirana kontura (oblak tačaka)

Izveštaji sa merenja:



BITMAP:C:\WMT7\BITMAP\LOGO.BMI

+=====+
| I Z V E S T A J O M E R E N J U | Univerzitet u Kragujevcu
| Jovana Cvijica bb
| 34000 Kragujevac
| Tel.: +381 34 501 201
| Fax.: +381 34 501 901
+=====+

Korisnik : _____ Datum : 09.03.2010 _____
Deo : _____ Vreme : 10:03:06 _____
Broj dela : _____
Ime programa : _____
Operater : _____
Komentar : _____

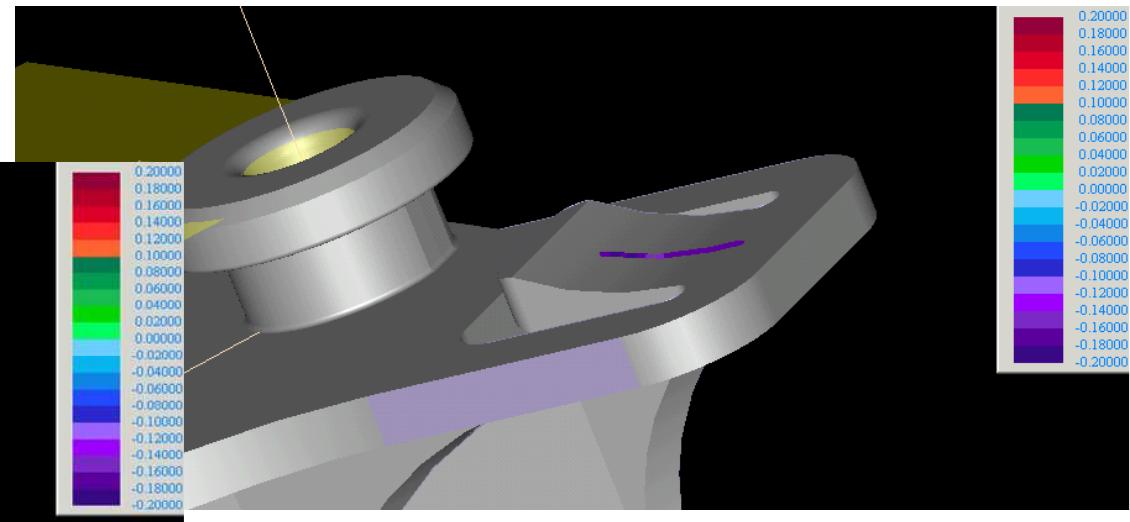
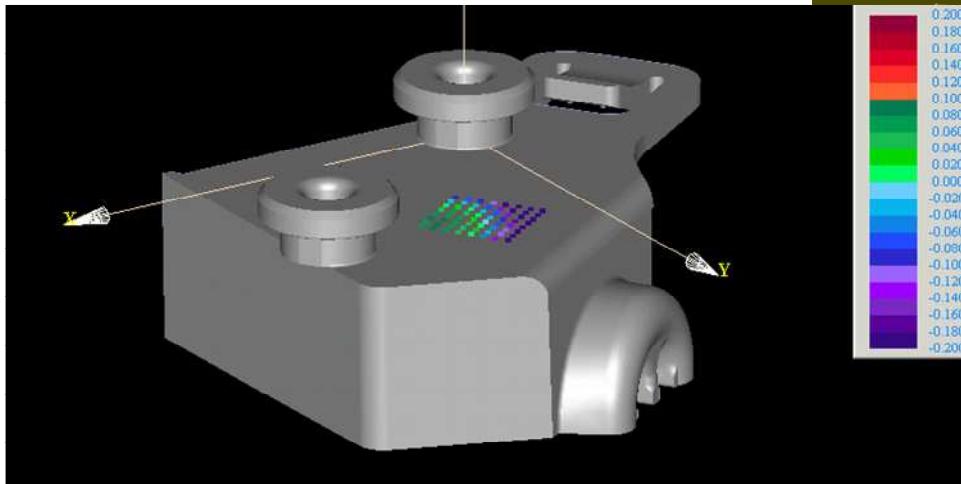
/ Date: 9.03.2010 10:03 / Page: 1								
SYM	ACT	SET	UTOL	LTOL	DEV	<>TOL	+/-	DESIG
Y	-7.4752	7.4500	0.1000	-0.1000	0.0252		++	Dist_7
Dst	0.7990	0.8600	0.0500	-0.0500	-0.0610	-0.0110	<<<	Dist_8
Y	-10.2526	10.2500	0.1000	-0.1000	0.0026		+	Dist_9
Dst	5.9394	6.0000	0.0500	-0.0500	-0.0606	-0.0106	<<<	Fi_10
X	3.9687	4.0000	0.0300	-0.0300	-0.0313	-0.0013	<<<	Fi_11
Y	-1.5669	1.6250	0.0250	-0.0250	-0.0581	-0.0331	<<<	Dist_12



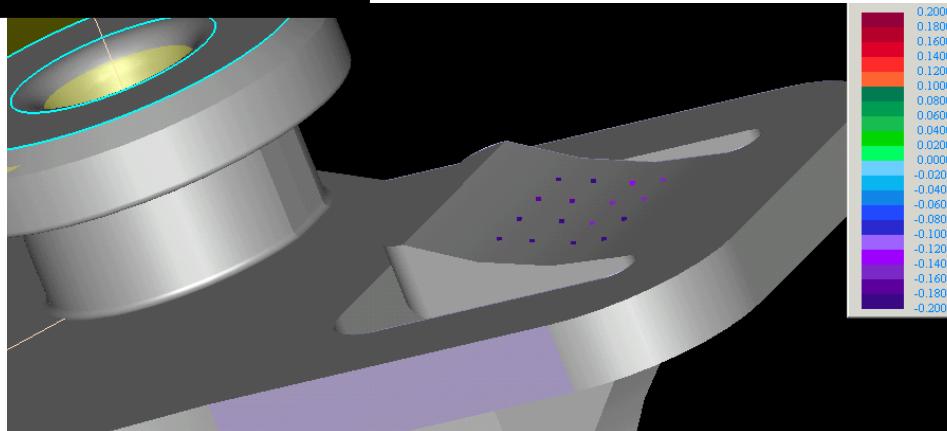


Izveštaji sa merenja:

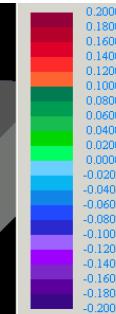
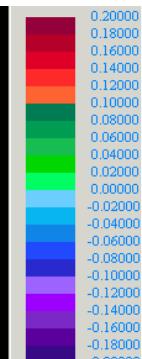
Optikom skenirana površina
 – 3D Patch



Laserom skenirana površina



Skeniranje laserom u ravni skeniranja





Radni komadi:



 SCGM

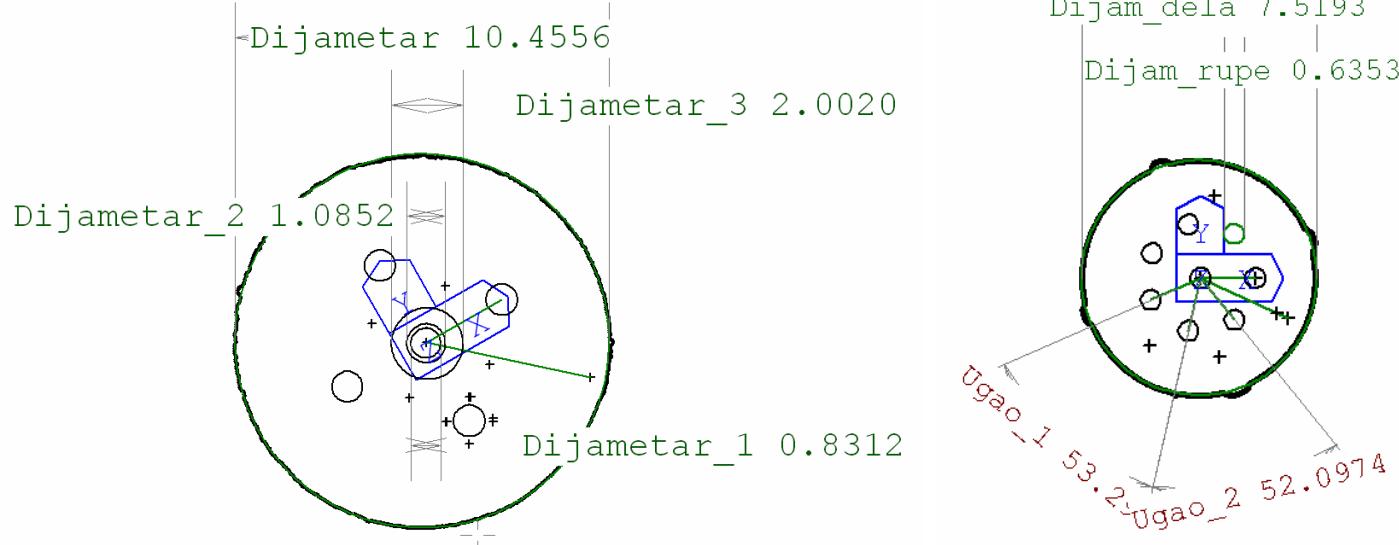


 SCGM



Izveštaji sa merenja:

<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr><td colspan="2" style="text-align: center;">I Z V E S T A J O M E R E N J U</td></tr> <tr><td colspan="2" style="text-align: center;"> Univerzitet u Kragujevcu </td></tr> <tr><td colspan="2" style="text-align: center;"> Jovana Cvijica bb </td></tr> <tr><td colspan="2" style="text-align: center;"> 34000 Kragujevac </td></tr> <tr><td colspan="2" style="text-align: center;"> Tel.: +381 34 501 201 </td></tr> <tr><td colspan="2" style="text-align: center;"> Fax.: +381 34 501 901 </td></tr> </table> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr><td>Korisnik : _____</td><td>Datum : 05.03.2010 _____</td></tr> <tr><td>Deo : _____</td><td>Vreme : 15:01:15 _____</td></tr> <tr><td>Broj dela : _____</td><td></td></tr> <tr><td>Ime programa : _____</td><td></td></tr> <tr><td>Operator : _____</td><td></td></tr> <tr><td>Komentar : _____</td><td></td></tr> </table>	I Z V E S T A J O M E R E N J U		Univerzitet u Kragujevcu		Jovana Cvijica bb		34000 Kragujevac		Tel.: +381 34 501 201		Fax.: +381 34 501 901		Korisnik : _____	Datum : 05.03.2010 _____	Deo : _____	Vreme : 15:01:15 _____	Broj dela : _____		Ime programa : _____		Operator : _____		Komentar : _____		<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr><td colspan="2" style="text-align: center;">I Z V E S T A J O M E R E N J U</td></tr> <tr><td colspan="2" style="text-align: center;"> Univerzitet u Kragujevcu </td></tr> <tr><td colspan="2" style="text-align: center;"> Jovana Cvijica bb </td></tr> <tr><td colspan="2" style="text-align: center;"> 34000 Kragujevac </td></tr> <tr><td colspan="2" style="text-align: center;"> Tel.: +381 34 501 201 </td></tr> <tr><td colspan="2" style="text-align: center;"> Fax.: +381 34 501 901 </td></tr> </table> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr><td>Korisnik : _____</td><td>Datum : 10.03.2010 _____</td></tr> <tr><td>Deo : _____</td><td>Vreme : 13:43:08 _____</td></tr> <tr><td>Broj dela : _____</td><td></td></tr> <tr><td>Ime programa : _____</td><td></td></tr> <tr><td>Operator : _____</td><td></td></tr> <tr><td>Komentar : _____</td><td></td></tr> </table>	I Z V E S T A J O M E R E N J U		Univerzitet u Kragujevcu		Jovana Cvijica bb		34000 Kragujevac		Tel.: +381 34 501 201		Fax.: +381 34 501 901		Korisnik : _____	Datum : 10.03.2010 _____	Deo : _____	Vreme : 13:43:08 _____	Broj dela : _____		Ime programa : _____		Operator : _____		Komentar : _____																																			
I Z V E S T A J O M E R E N J U																																																																																			
Univerzitet u Kragujevcu																																																																																			
Jovana Cvijica bb																																																																																			
34000 Kragujevac																																																																																			
Tel.: +381 34 501 201																																																																																			
Fax.: +381 34 501 901																																																																																			
Korisnik : _____	Datum : 05.03.2010 _____																																																																																		
Deo : _____	Vreme : 15:01:15 _____																																																																																		
Broj dela : _____																																																																																			
Ime programa : _____																																																																																			
Operator : _____																																																																																			
Komentar : _____																																																																																			
I Z V E S T A J O M E R E N J U																																																																																			
Univerzitet u Kragujevcu																																																																																			
Jovana Cvijica bb																																																																																			
34000 Kragujevac																																																																																			
Tel.: +381 34 501 201																																																																																			
Fax.: +381 34 501 901																																																																																			
Korisnik : _____	Datum : 10.03.2010 _____																																																																																		
Deo : _____	Vreme : 13:43:08 _____																																																																																		
Broj dela : _____																																																																																			
Ime programa : _____																																																																																			
Operator : _____																																																																																			
Komentar : _____																																																																																			
/ Date: 5.03.2010 15:01 / Page: 1																																																																																			
<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <thead> <tr><th>SYM</th><th>ACT</th><th>SET</th><th>UTOL</th><th>LTOL</th><th>DEV</th><th><>TOL</th><th>+/-</th><th>DESIG</th></tr> </thead> <tbody> <tr><td>D</td><td>7.5203</td><td>7.5000</td><td>0.0500</td><td>-0.0500</td><td>0.0203</td><td>++</td><td>Dijam_dela</td></tr> <tr><td>D</td><td>0.6349</td><td>0.6000</td><td>0.0500</td><td>-0.0500</td><td>0.0349</td><td>+++</td><td>Dijam_rupe</td></tr> <tr><td>Ang</td><td>50.7037</td><td>51.4280</td><td>0.5000</td><td>-0.5000</td><td>-0.7243</td><td><<<</td><td>Ugao_1</td></tr> <tr><td>Ang</td><td>53.3568</td><td>51.4280</td><td>0.5000</td><td>-0.5000</td><td>1.9288</td><td>>>></td><td>Ugao_2</td></tr> </tbody> </table>	SYM	ACT	SET	UTOL	LTOL	DEV	<>TOL	+/-	DESIG	D	7.5203	7.5000	0.0500	-0.0500	0.0203	++	Dijam_dela	D	0.6349	0.6000	0.0500	-0.0500	0.0349	+++	Dijam_rupe	Ang	50.7037	51.4280	0.5000	-0.5000	-0.7243	<<<	Ugao_1	Ang	53.3568	51.4280	0.5000	-0.5000	1.9288	>>>	Ugao_2	<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <thead> <tr><th>SYM</th><th>ACT</th><th>SET</th><th>UTOL</th><th>LTOL</th><th>DEV</th><th><>TOL</th><th>+/-</th><th>DESIG</th></tr> </thead> <tbody> <tr><td>Z</td><td>-9.8397</td><td>9.8000</td><td>0.0500</td><td>-0.0500</td><td>0.0397</td><td>++++</td><td>Dubinalautof</td></tr> <tr><td>Z</td><td>-8.8075</td><td>8.8000</td><td>0.0500</td><td>-0.0500</td><td>0.0075</td><td>+</td><td>Dubina2autof</td></tr> <tr><td>Z</td><td>-9.8497</td><td>9.8000</td><td>0.0500</td><td>-0.0500</td><td>0.0497</td><td>++++</td><td>Dubinallaser</td></tr> <tr><td>Z</td><td>-8.8156</td><td>8.8000</td><td>0.0500</td><td>-0.0500</td><td>0.0156</td><td>++</td><td>Dubina2laser</td></tr> </tbody> </table>	SYM	ACT	SET	UTOL	LTOL	DEV	<>TOL	+/-	DESIG	Z	-9.8397	9.8000	0.0500	-0.0500	0.0397	++++	Dubinalautof	Z	-8.8075	8.8000	0.0500	-0.0500	0.0075	+	Dubina2autof	Z	-9.8497	9.8000	0.0500	-0.0500	0.0497	++++	Dubinallaser	Z	-8.8156	8.8000	0.0500	-0.0500	0.0156	++	Dubina2laser
SYM	ACT	SET	UTOL	LTOL	DEV	<>TOL	+/-	DESIG																																																																											
D	7.5203	7.5000	0.0500	-0.0500	0.0203	++	Dijam_dela																																																																												
D	0.6349	0.6000	0.0500	-0.0500	0.0349	+++	Dijam_rupe																																																																												
Ang	50.7037	51.4280	0.5000	-0.5000	-0.7243	<<<	Ugao_1																																																																												
Ang	53.3568	51.4280	0.5000	-0.5000	1.9288	>>>	Ugao_2																																																																												
SYM	ACT	SET	UTOL	LTOL	DEV	<>TOL	+/-	DESIG																																																																											
Z	-9.8397	9.8000	0.0500	-0.0500	0.0397	++++	Dubinalautof																																																																												
Z	-8.8075	8.8000	0.0500	-0.0500	0.0075	+	Dubina2autof																																																																												
Z	-9.8497	9.8000	0.0500	-0.0500	0.0497	++++	Dubinallaser																																																																												
Z	-8.8156	8.8000	0.0500	-0.0500	0.0156	++	Dubina2laser																																																																												





Program sa merenjem zupčanika:



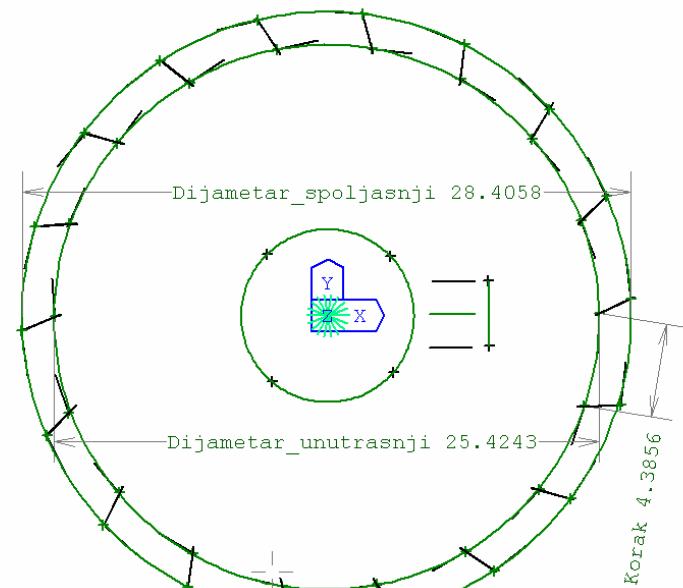


Izveštaji sa merenja:

IZVESTAJ O MERENJU		Univerzitet u Kragujevcu Jovana Cvijica bb 34000 Kragujevac Tel.: +381 34 501 201 Fax.: +381 34 501 901	
Korisnik :		Datum :	19.03.2010
Deo :		Vreme :	12:04:09
Broj dela :			
Ime programa :			
Operator :			
Komentar :			

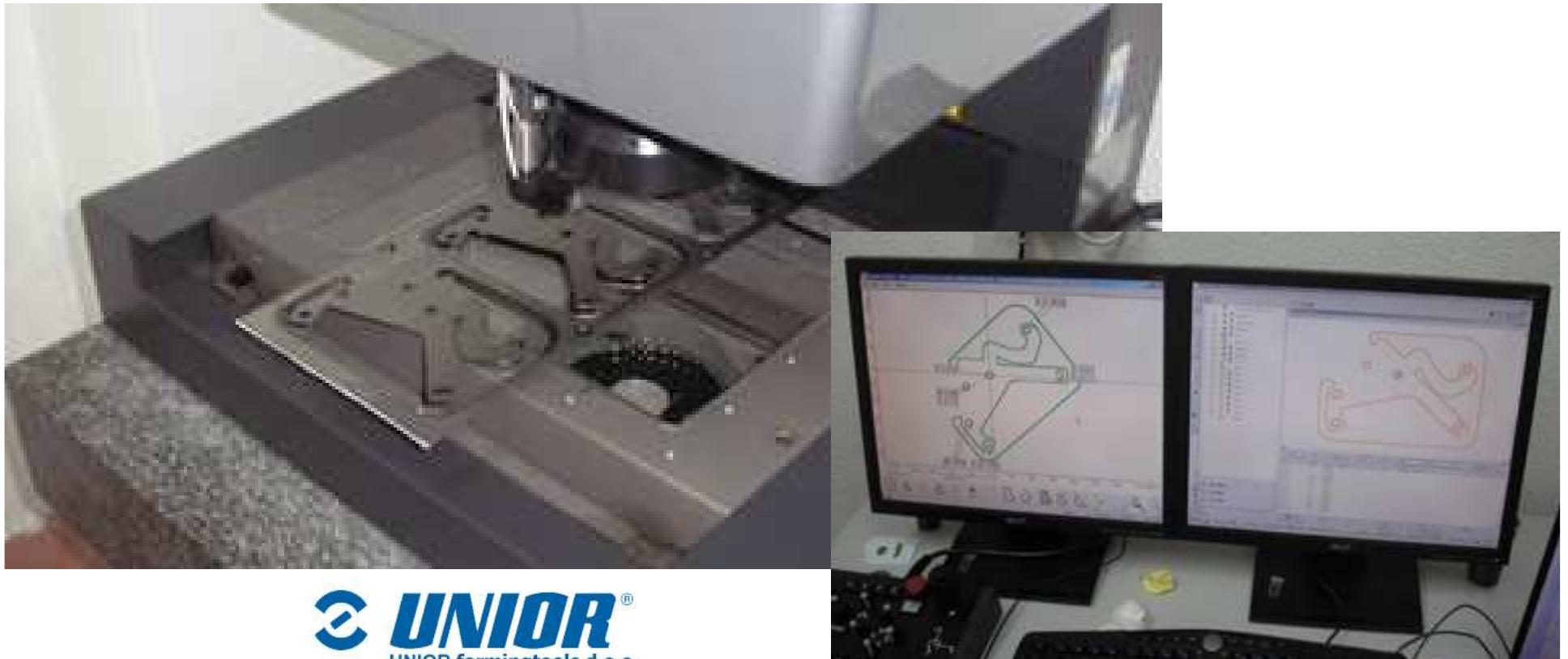
/ Date: 19.03.2010 12:04 / Page: 1

SYM	ACT	SET	UTOL	LTOL	DEV	<>TOL	+/-	DESIG
Dst	4.3856	4.4500	0.1000	-0.1000	-0.0644	---		Korak
D	25.4243	25.4000	0.1000	-0.1000	0.0243	+		Dijam_unutr
D	28.4058	28.4000	0.1000	-0.1000	0.0058	+		Dijam_spol





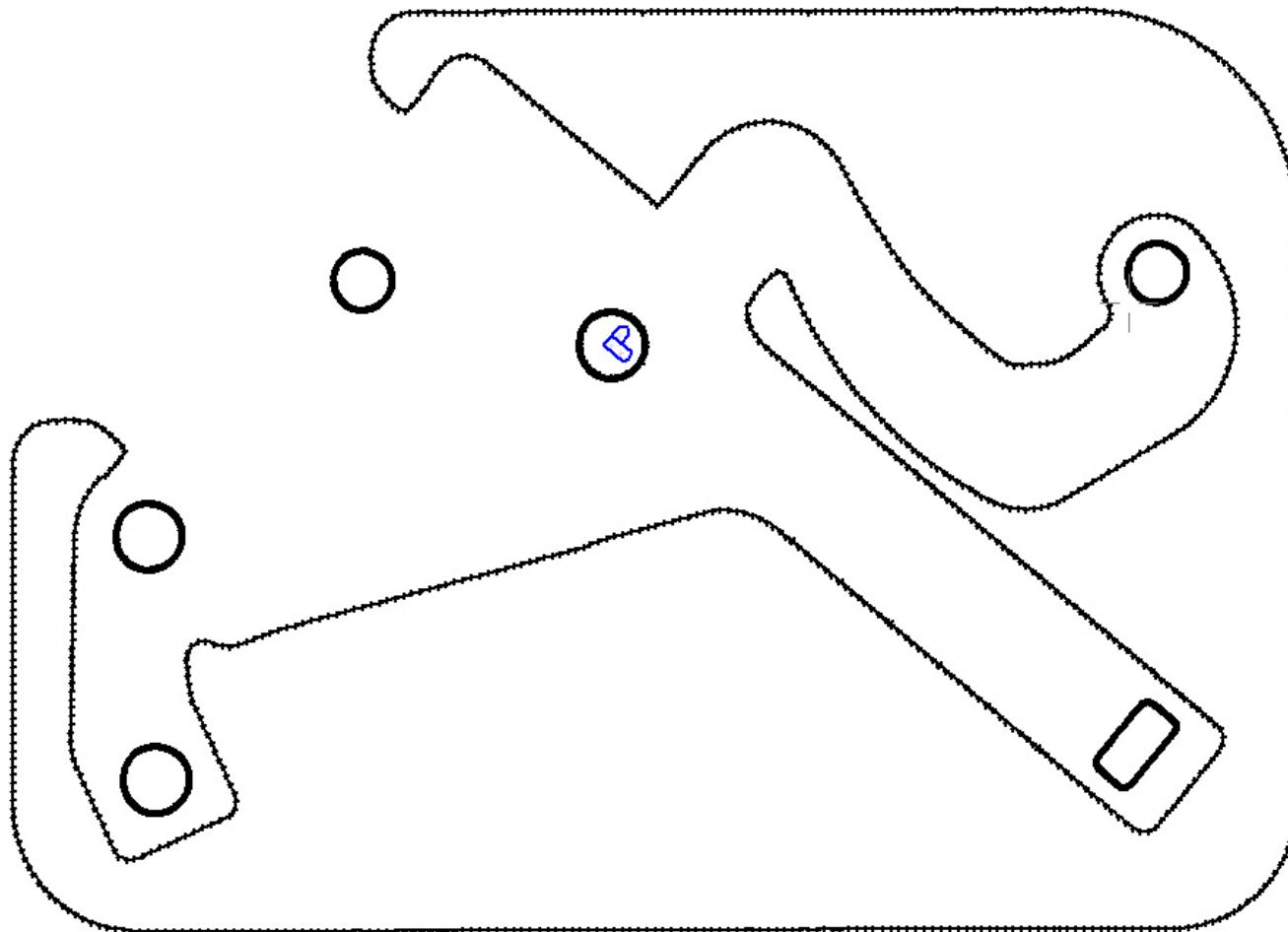
Radni komad na koji smo primenili 2D BestFit:



 **UNIOR**[®]
UNIOR formingtools d.o.o.

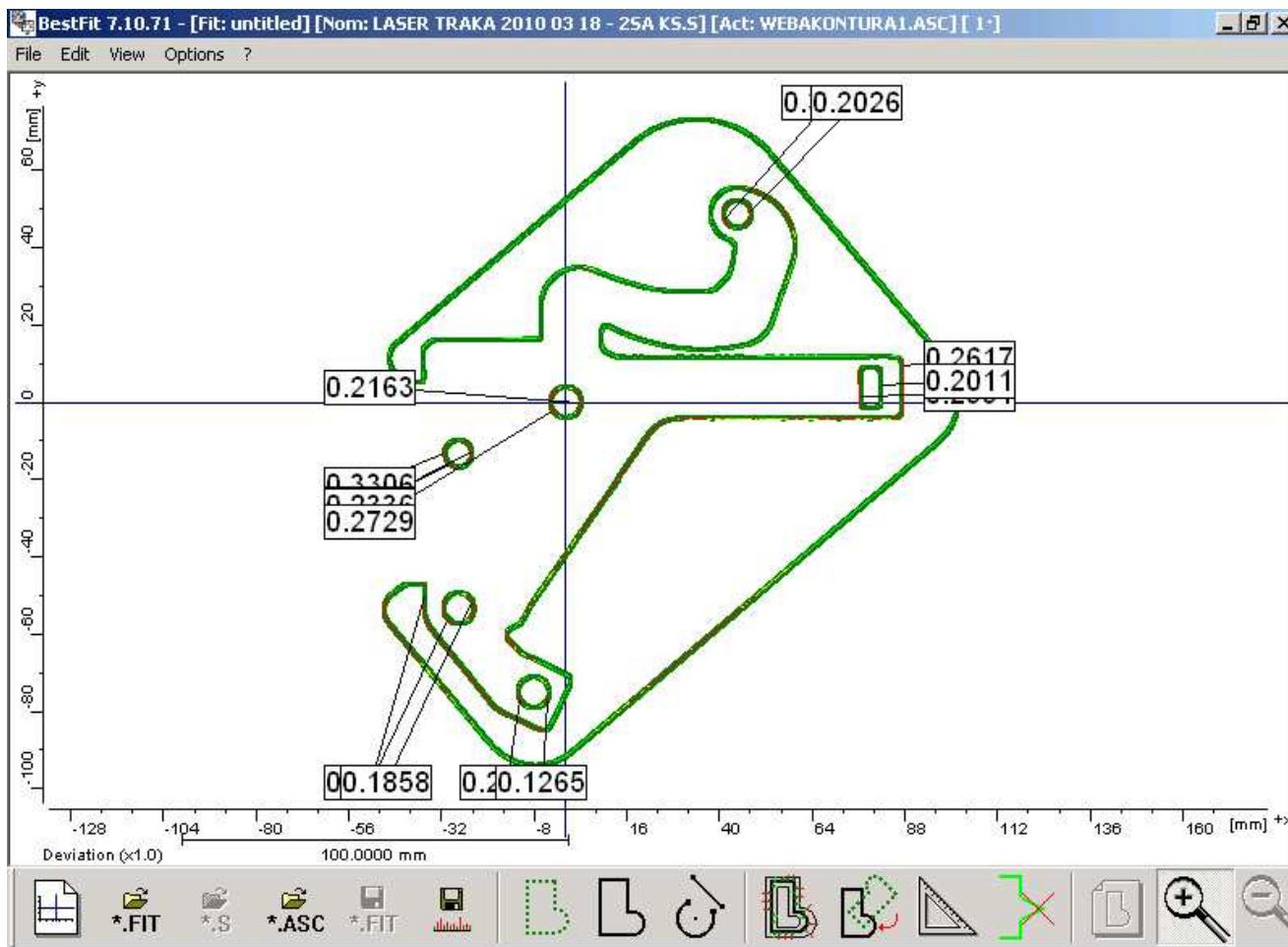


Skenirana kontura:



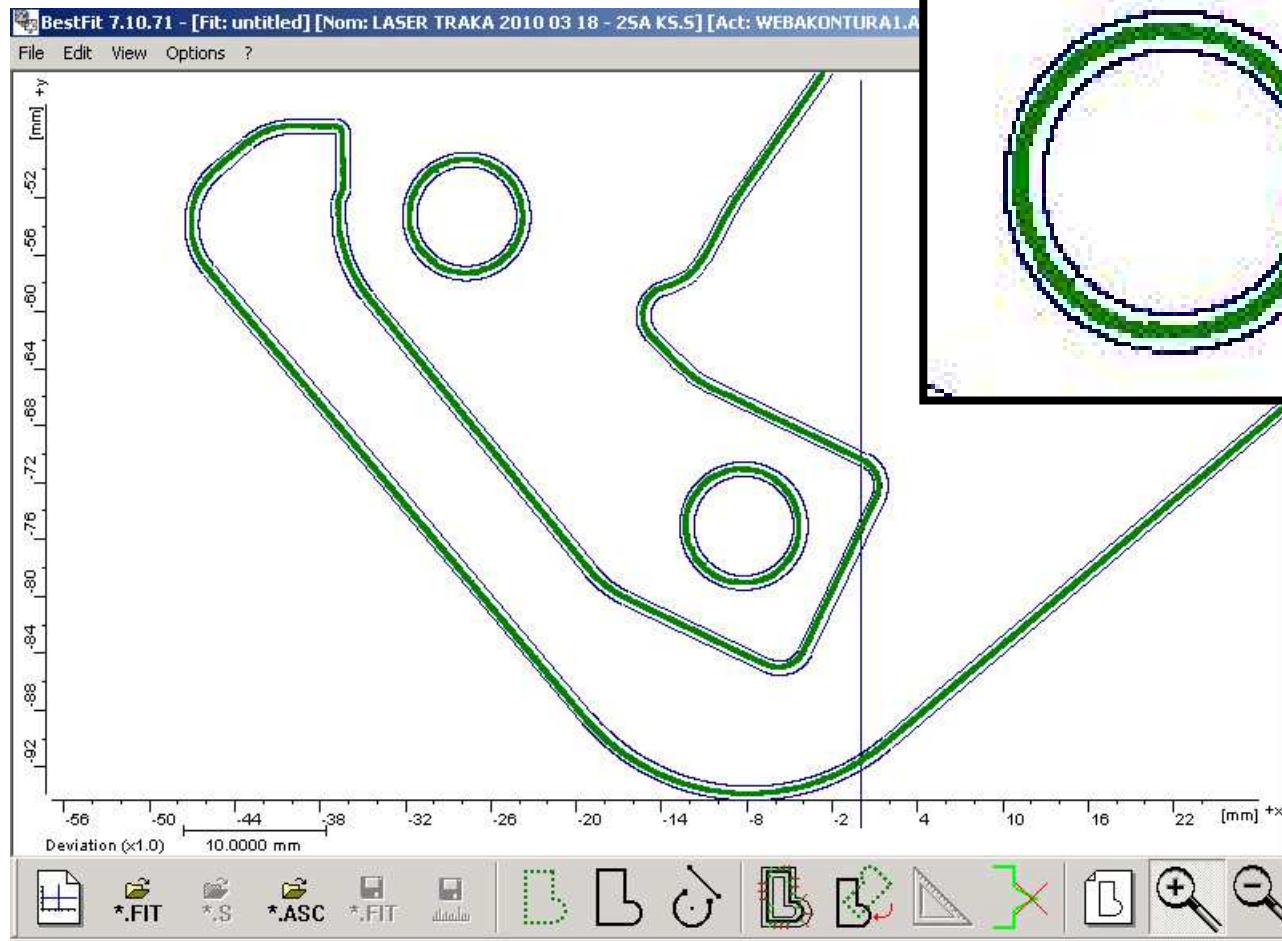


Model i kontura (za svaku zatvorenu konturu BestFit nam daje max i min odstupanje):



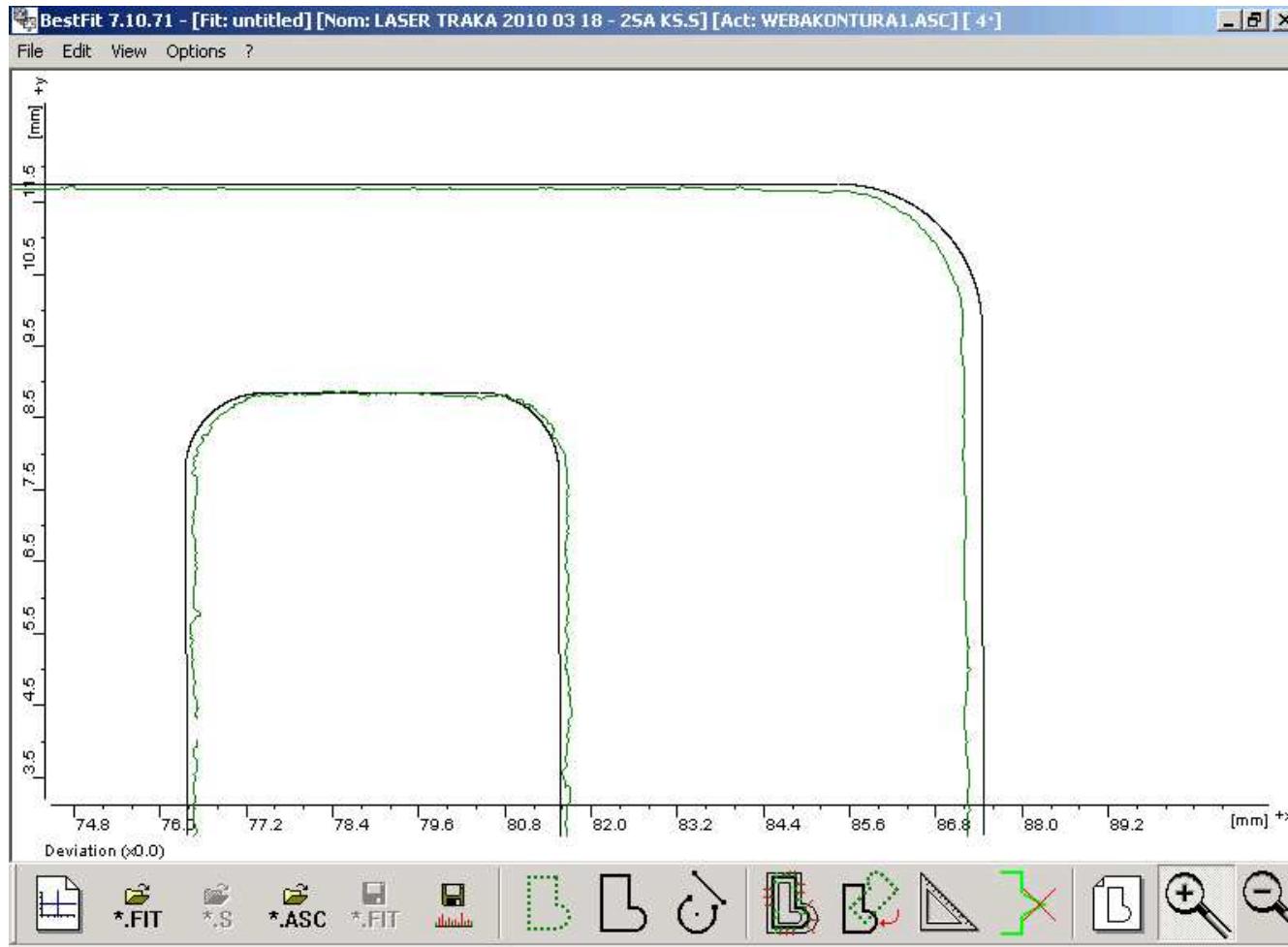


Model i kontura – detalj, sa tolerancijama:



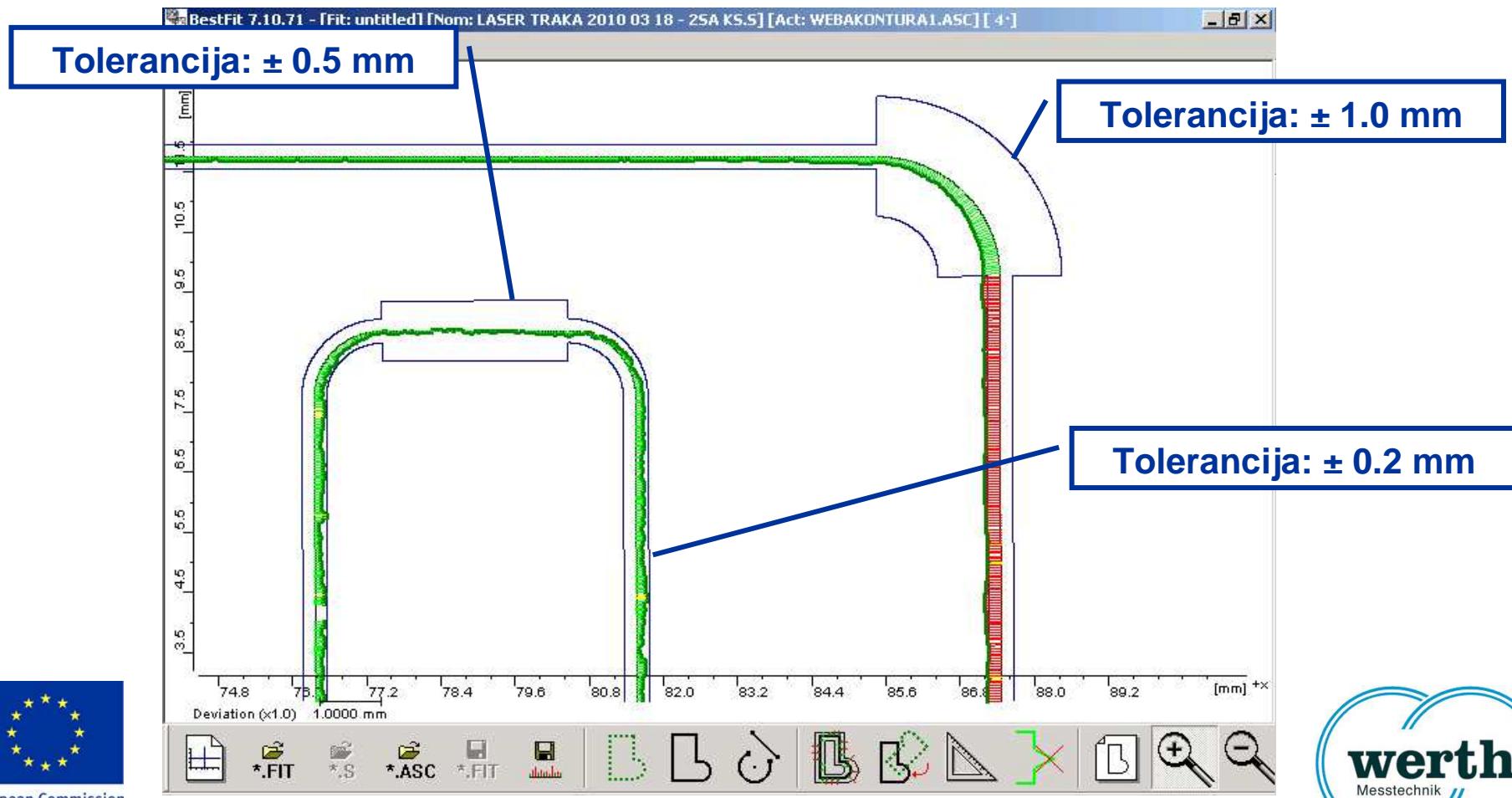


Model i kontura – detalj, bez tolerancija:





Mogućnost postavljanja različitih tolerancija:





Model i kontura – detalj, spikes:



Model i kontura – posle Tolerance Fit-a:

pre Tolerance Fit-a:





**Mogućnost korekcije mašine i alata nakon
neke od strategija koje smo koristili:**



Šta je potrebno za merenje?

1. Tehnički crtež radnog komada sa tolerancijama.

- U ovom slučaju izlaz sa merenja je izveštaj sa propratnim crtežima kontrolisanih dimenzija pojedinih *feature_{-a}*

2. CAD model u STEP formatu (*.stp):

- Korišćenjem CAD-online_{-a} izveštaj bi sadržao osim kontrolisanih dimenzija pojedinih *feature_{-a}* i kontrolu tolerancija delova površina (primenom optic PATCH_{-a} i/ili laserskog LINE SCAN and POINT CLOUD)
- Korišćenjem BestFit_{-a} i ToleranceFit_{-a} moguće je izvršiti korekcije kako bi odstupanje bilo svedeno na minimum

Šta je potrebno za merenje?

HVALA NA PAŽNJI